

II2

Systemes d'exploitation et Programmation Concurrente

Chap. II

GESTION des PROCESSUS et des THREADS

Partie 1. Les PROCESSUS

Introduction

✓ Un SE *tourne en permanence* après le démarrage de l'ordinateur (ou tout autre dispositif/unité informatique).

❑ Il permet le développement et l'exécution de nouveaux programmes
(sur processeur)

❑ Décrire le fonctionnement d'un SE ? → **Trop compliqué**

➤ **Concept fondamental : la *décomposition* !**

Notion de Processus (1/3)

✓ *Abstraction du processeur? → Notion de **Processus**?*

✓ *Qu'est-ce qu'un programme?*

Ensemble de modules sources/objets

Résultat de l'édition de liens (actions manipulant des données)

⇒ *Description **Statique (Code + données)***

✓ *Que désigne le terme processeur?*

Entité matérielle capable d'exécuter des instructions

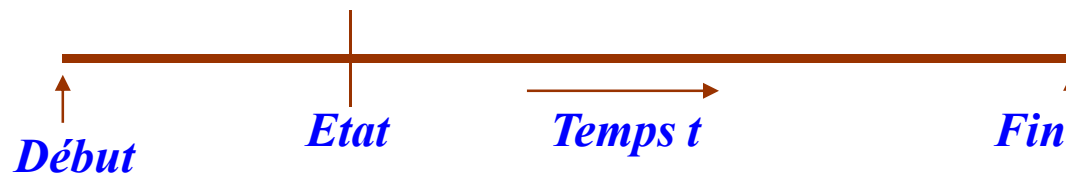
"parfois" aussi entité logicielle (interpréteur, ...)

Notion de Processus (2/3)

✓ *Qu'est-ce qu'un processus ?*

□ Entité **dynamique** représentant l'exécution d'un programme sur un processeur

⇒ créée à un instant donné, a un état qui évolue au cours du temps et qui disparaît, en général, au bout d'un temps fini



Notion de Processus (3/3)

✓ Définitions technique de Processus:

❑ Unité de structuration

❑ Un processus a besoin de ressources (mémoire, CPU, données, unités d'E/S) pour s'exécuter → **Abstraction du SE pour la**

⇒ allocation de la **MC** (code, données, pile) → **Espace d'adressage**

⇒ allocation du processeur (PC, ...)

✓ Exemples de processus:

❑ `echo $PATH` // Exécution d'une commande

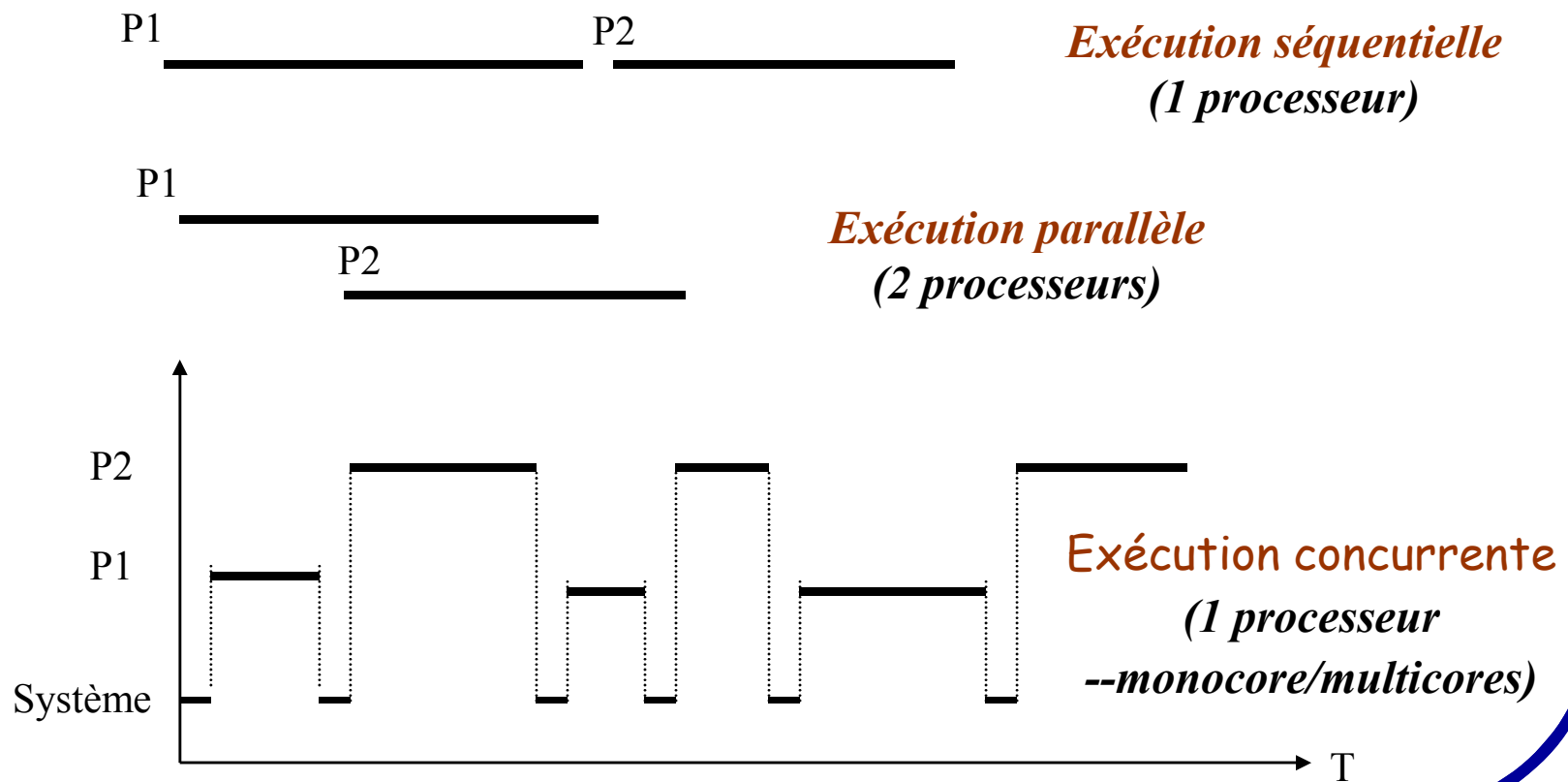
❑ `gcc -o TP TP.c` // Compilation d'un programme c

❑ `java TP_sys` // Exécution d'un programme

❑ `firefox` // Navigateur web

Parallélisme et Concurrency

- ✓ Deux processus P1 et P2 en mémoire centrale (prêts à s'exécuter)
- ✓ Comment mettre en œuvre l'exécution (concrète) de P1 et P2 ?
 - ❑ 2 possibilités (extrêmes) + 1 (intermédiaire)



Parallélisme et Concurrency (suite)

- ✓ Parallélisme explicite → structuration d'applications en tâches concurrentes et communicantes

- ✓ Les SEs supportent différents types de tâches; les plus communs:
 - Processus
 - Threads

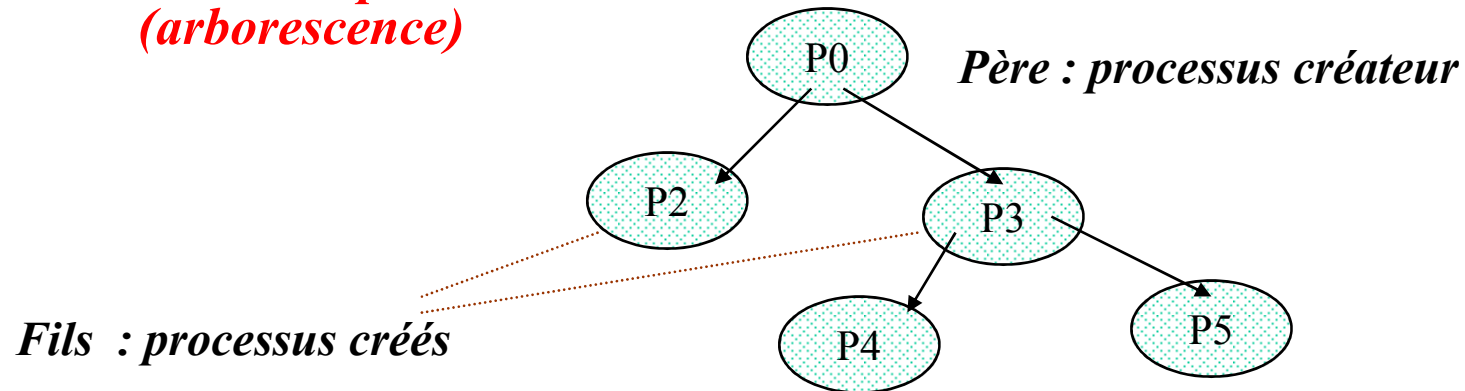
- ✓ Les SEs implémentent le multitâche selon les caractéristiques du processeur:
 - Monoprocasseur (mono core)
 - Mono core avec support de multithread
 - Multicore et multithread

Concurrence?

- ✓ **Multiprogrammation / Concurrence (Pseudo-parallélisme) :**
 - ❑ Un SE doit, en général, traiter plusieurs processus en même temps
 - ❑ *Entrelacement des exécutions* (simuler une exécution parallèle)
 - ⇒ A tout moment le SE ne traite qu'un seul processus à la fois, il s'interrompt et passe au suivant.
 - ⇒ La *commutation étant très rapide* → Illusion d'un traitement simultané
- ✓ *Les processus utilisateurs sont lancés par un interpréteur de commandes.*
- ✓ Ils peuvent eux-mêmes lancer ensuite d'autres processus

Structuration des processus

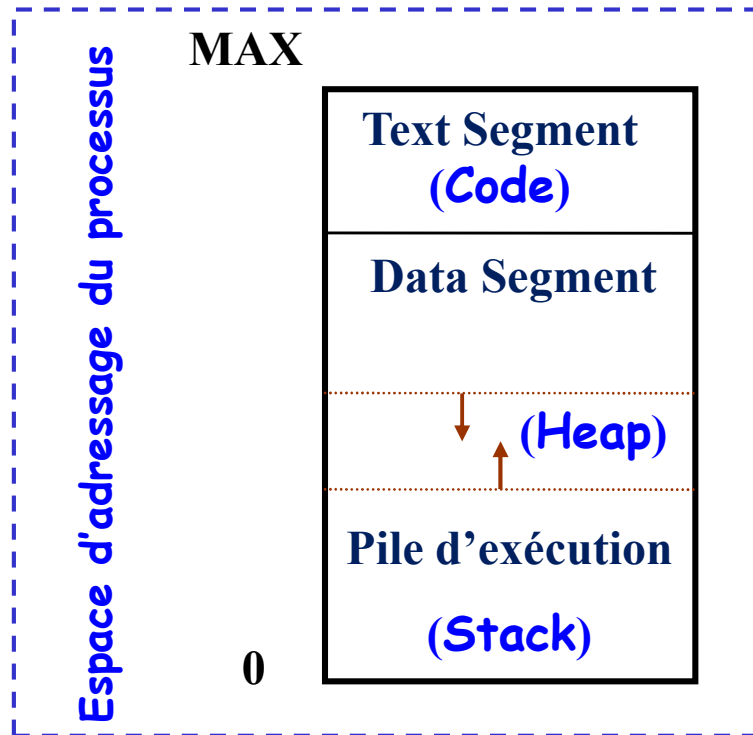
*Hierarchie des processus
(arborescence)*



- ✓ Au lancement du système, il n'existe qu'un seul processus (P0): *INIT*

Processus en Mémoire Centrale

- ✓ Défini par 3 *segments* *code*, *pile*, *données* et d'un *contexte*.



Segments d'un processus

Processus en Mémoire Centrale (suite)

- ✓ *Segment code (Text) -- Lecture seulement*
 - Contient les instructions
 - Invariant (toute la durée d'exécution du processus).
- ✓ *Segment données (Data) -- Lecture/Ecriture*
 - Contient les variables globales + données statiques (Constantes), qui sont initialisées à la compilation
- ✓ *Pile d'exécution (Stack) -- Lecture/Ecriture*
 - Un programme modulaire (fonctions/procédures)
 - Contient les variables échangées + variables locales
 - File d'attente gérée selon LIFO
- ✓ **Note importante:** La protection de la mémoire centrale se fait via les limitations de chaque segment (voir plus loin chap. gestion de la mémoire centrale)

Notion de Ressources

- ✓ **Ressource** = *toute entité dont a besoin un processus pour s'exécuter*
 - ❑ Processeur physique, mémoire centrale, périphériques, données momentanément indisponible, événement, etc. ...

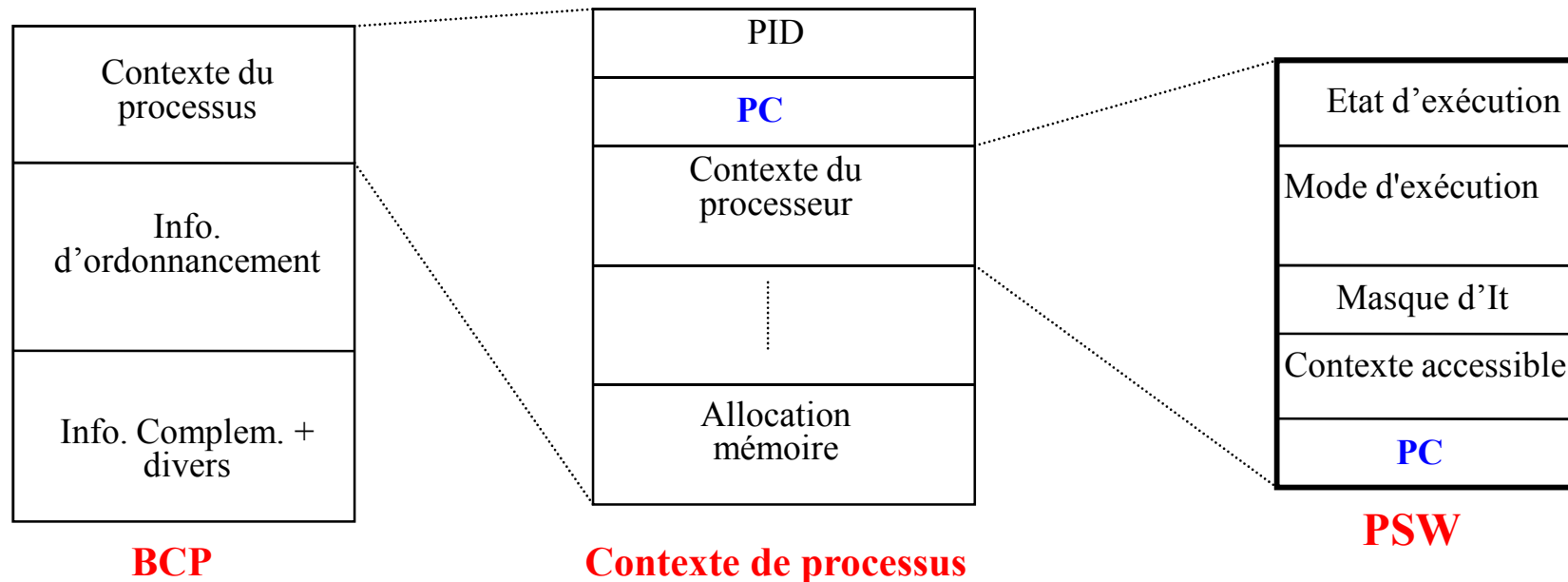
- ✓ Caractéristique: **Nombre de points d'accès**
 - ❑ Nombre de processus possédant la ressource à un instant donné
 - ❑ Si un seul point d'accès, la ressource est dite critique, processus en exclusion mutuelle.

Contexte du Processeur

- ✓ **Hypothèses** : 1 seul processeur + plusieurs processus le processeur est réservé à l'usage d'un seul processus
- ✓ **Contexte** = Contenu des registres adressables/spécialisés --**Mot d'état (PSW - Program Status Word)**
 - ⇒ Etat d'exécution : Actif/ Attente
 - ⇒ **Mode d'exécution (Protection matérielle)**: Système/ utilisateur
 - ⇒ Masque d'interruption
 - ⇒ Contexte accessible en mémoire

Contexte d'un Processus (1/2)

- ✓ Contexte d'un processus: ensemble d'informations nécessaires à la gestion d'un programme en cours d'exécution (code + données)



BCP --Contenu

- ✓ **BCP –Bloc de contrôle de Processus (PCB –Process control bloc):**
 - ⇒ Structure de données associée à l'exécution de chaque programme

Process state
Process ID
User id, etc.
Program counter
Registers
Address space (VM data structs)
Open files

BCP --Contenu

- ❑ **Etat du processus:** ... (voir plus loin)
- ❑ **Compteur ordinal -CO (Program counter -PC):** indique l'adresse de l'instruction suivante à exécuter dans le processus.
- ❑ **Les registres CPU:** Les registres varient en nombre et en type, en fonction de l'architecture informatique.
 - ⇒ dont les accumulateurs, les registres d'index, pointeurs de pile et les registres à usage général
 - ⇒ ces registres doivent être sauvegardés si une interruption se produit, afin d'assurer au processus de se poursuivre correctement par la suite

BCP -Contenu (suite)

- ❑ **Informations relatives à l'ordonnancement du CPU:** Comprennent la priorité du processus, les pointeurs vers des files d'attente d'ordonnancement, et les autres paramètres d'ordonnancement.
- ❑ **Informations relatives à la gestion de la mémoire:** peuvent inclure les tables de page, les tables de segments... (à voir chap. MC)
- ❑ **Informations d'état des E/S:** Comprennent la liste des périphériques E/S alloués au processus, la liste de fichiers ouverts, ...

Table des processus et PCBs

Table des processus

PID	PCB
1	
2	
...	
n	

PCB du processus n

Compteur ordinal
Registres
État
Priorité
Espace d'adressage
Père
Fils
Fichiers ouverts
Actions associées aux signaux
....

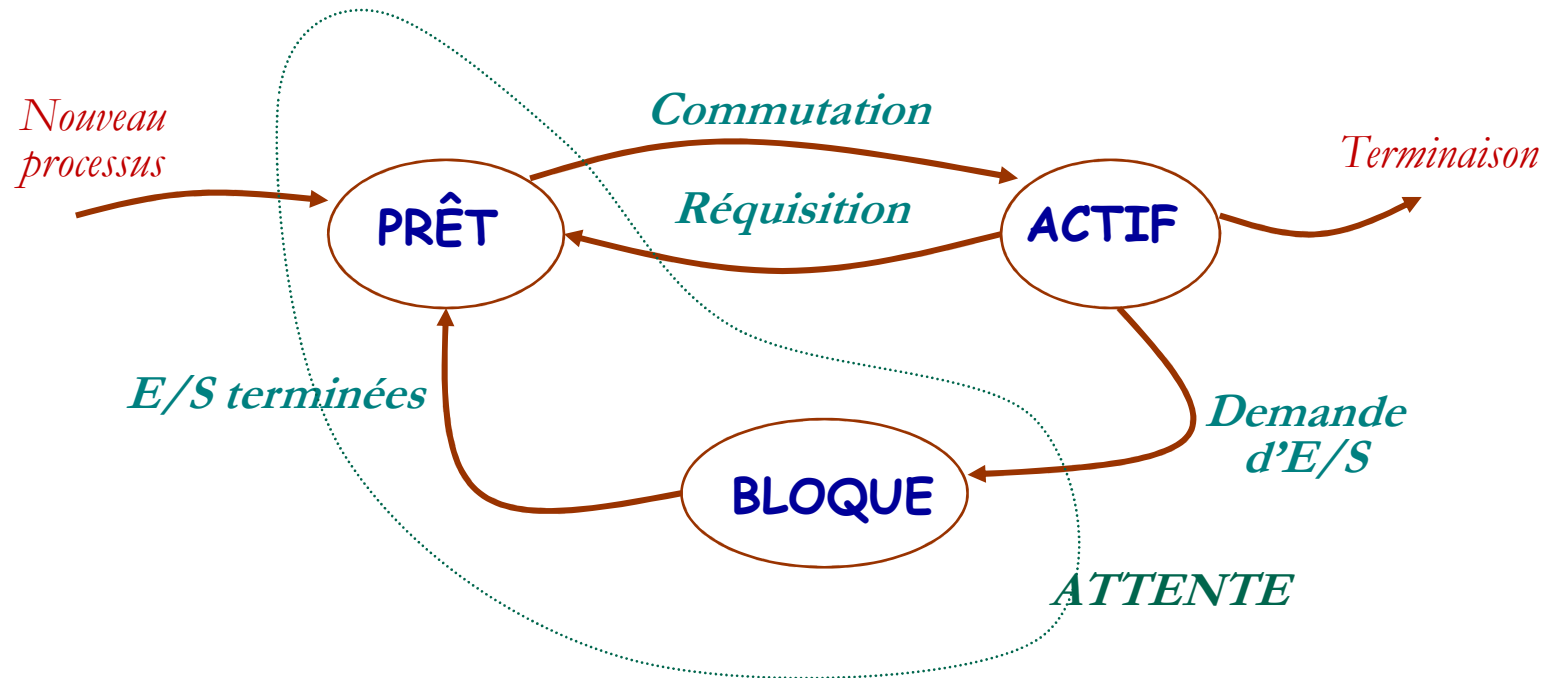
PCB du processus 2

Compteur ordinal
Registres
État
Priorité
Espace d'adressage
Père
Fils
Fichiers ouverts
Actions associées aux signaux
....

PCB du processus 1

Compteur ordinal
Registres
État
Priorité
Espace d'adressage
Père
Fils
Fichiers ouverts
Actions associées aux signaux
....

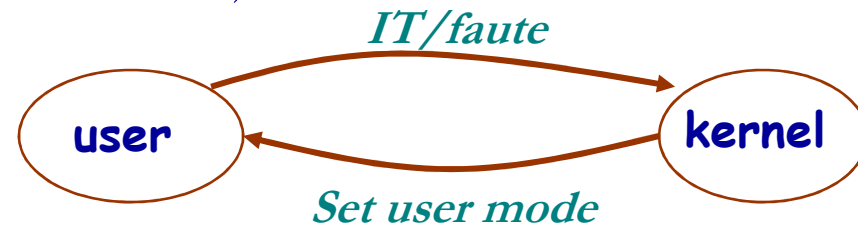
Etats d'un Processus -Trois états



- ✓ **Commutation:** effectuée par le scheduler et dispatcher

Etats d'un Processus (suite)

- ✓ Etat Actif: 2 modes d'exécution (user/kernel)



- ✓ 3-4 transitions

☐ Actif → Bloqué action volontaire de demande de ressource(s)

⇒ Freq. E/S

☐ Bloqué → Prêt action extérieure au processus (ressource disponible)

☐ Prêt ⇔ Actif Décision de l'allocateur du processeur

INTERRUPTION (It) --Définitions

1. Une It est un signal envoyé, de manière asynchrone, au processeur, qui le force à suspendre son activité en cours au profit d'une autre.
2. A chaque It correspond un vecteur d'Its, un emplacement mémoire, contenant une @. L'arrivée de l'It provoque le branchement à cette @.
3. La suspension d'un processus se fait au 1er *point observable/interruptible*.

✓ Une It peut être :

- Externe** à l'activité en cours: réaction du SE à des événements asynchrones externes.
- Interne (Trap)** : liée à l'exécution de l'instruction en cours
 - ⇒ *Exception (déroutement)* : exécution d'une opération illicite
 - ⇒ *Appel Système (SC/SVC)* : nécessite l'appel d'une fonction du SE

Gestion des Interruptions

- ❑ **Linux:** chaque interruption (matérielle (IRQ) ou logicielle (trappe)) est repérée par un entier sur 8 bits, le vecteur d'interruption.
 - ⇒ **0 --31:** interruptions non masquables, exceptions;
 - ⇒ **32 -- 47:** interruptions masquables levées par les périphériques (IRQ)
 - ⇒ **128:** appels système
 - ⇒ **autres:** utilisables pour les trappes autres que celles émises par le système
- ⇒ Une table des vecteurs d'interruption est placée en mémoire centrale et associée à chaque valeur l'adresse d'une routine de gestion.
- ✓ La CPU vérifie à chaque instruction si une interruption a été reçue.

Mécanisme de Commutation (1)

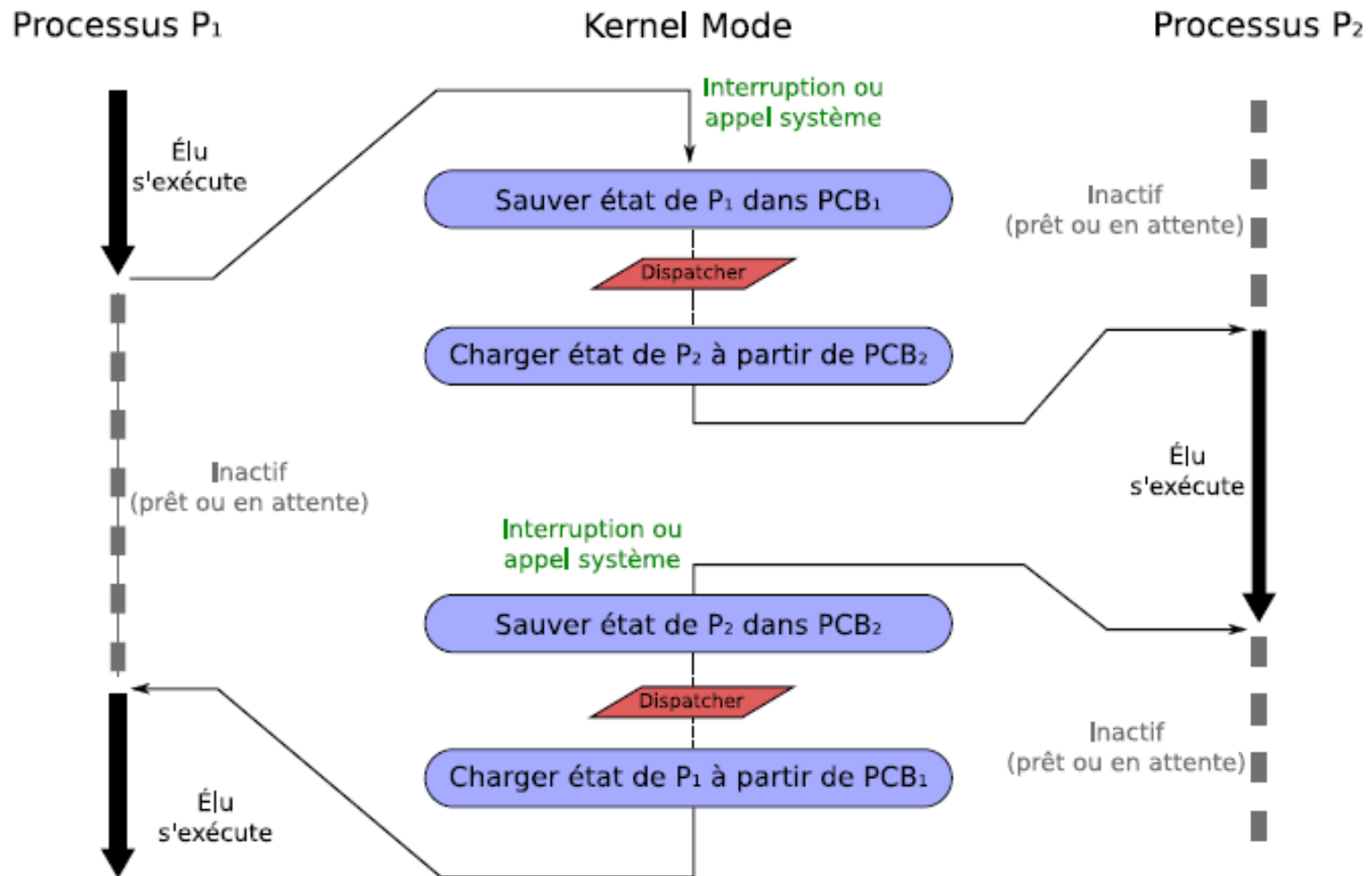
✓ *Commutation de processus :*

- ❑ Le passage d'un processus à un autre
- ❑ Elle est réalisée par un ordonnanceur (**scheduler**) en collaboration avec le **dispatcher** du système (à voir chap. ordonnancement)
- ❑ Cet ordonnanceur est activé par des interruptions (de l'horloge, de disques, ou de terminaux).

Mécanisme de Commutation (2)

- ✓ Pour pouvoir *retarder*, et dans certains cas *annuler*, la prise en compte d 'It on utilise le *masquage* et le *désarmement* :
 - ❑ Protéger un processus contre les Its les moins prioritaires
 - ❑ Retarder la commutation jusqu'à ce que le processus le plus prioritaire ait terminé son exécution ou soit lui même interrompu par un autre plus prioritaire.
- ✓ ***Commutation de processus = commutation des contextes de processus***
- ✓ Enchaînement indivisible des opérations suivantes :
 - ❑ *Sauvegarde (au min) du mot d'état* (à emplacement particulier de la mémoire)
 - ❑ *Chargement d'un autre mot d'état* (depuis un emplacement spécifique de la mémoire vers le processeur).
- ✓ Le nouveau processus peut alors être exécuté à partir de l'état où il se trouvait lorsqu'il a été lui même interrompu.
- ✓ Cette commutation de contexte ne peut s'effectuer que lorsque le processeur se trouve dans un état interruptible

Mécanisme de Commutation (3) -- Schéma



Interaction entre Processus (1)

✓ Il existe entre les processus un certain nombre de relations, appelées **INTERACTIONS**;

❑ ces interactions peuvent être de **compétition** ou de **coopération**

✓ **Compétition**

❑ Situation dans laquelle plusieurs processus doivent utiliser simultanément une ressource à accès exclusif (1 seul processus à la fois), encore appelée *ressource critique*.

❑ **Exp.**

⇒ L'usage du processeur (pseudo-parallélisme)

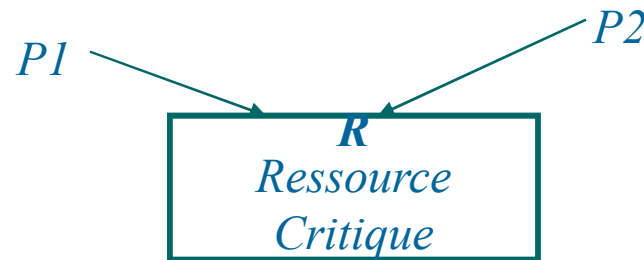
⇒ Accès à un périphérique (imprimante)

Interaction entre Processus (2)

--Compétition: exclusion mutuelle

✓ 2 processus en compétition sont dits en **exclusion mutuelle** pour cette ressource critique .

□ *Une solution possible* : Faire attendre les processeurs demandeurs que l'occupant actuel ait fini (FIFO)

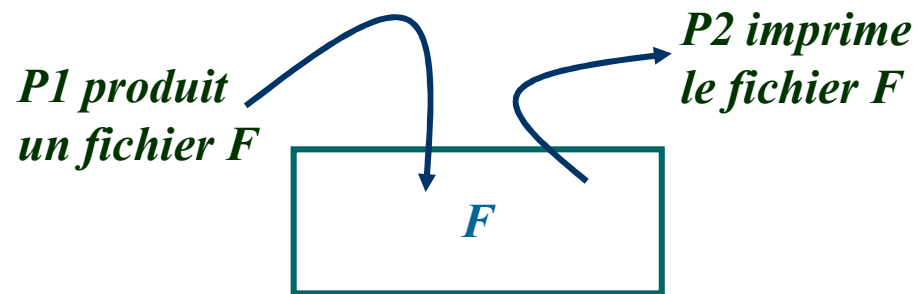


*Ordre d'utilisation : Indifférent
P1; P2 ou P2; P1*

Interaction entre Processus (3) --Coopération

✓ Coopération

- ❑ Situation dans laquelle plusieurs processus *collaborent* à une *tâche commune* et doivent se *synchroniser* pour réaliser cette *tâche*.
- ❑ Deux processus qui coopèrent peuvent également se trouver en exclusion mutuelle pour une ressource commune.



*P2 ne peut s'exécuter que si:
P1 a terminé son exécution
 $P1 < P2$*

Interaction entre Processus (4) --Synchronisation

- ❑ Un processus doit attendre qu'un autre processus ait franchi un certain point de son exécution point de synchronisation
- ❑ Imposer des **contraintes de synchronisation** aux processus
 - ⇒ Précédence des processus
 - ⇒ Conditions de franchissement de certains points critiques

Interactions entre Processus (5) -- Attente

✓ Relations entre deux processus \Rightarrow Faire attendre un processus

❑ Comment réaliser cette attente ?

✓ **Solution 1: ATTENTE ACTIVE**

P1

while (ressource occupee)

{ };

Ressource occupee = True;

....

❑ Très peu économique si pseudo-parallélisme

❑ Difficulté d'une solution correcte (chap. IPC)

P2

Ressource occupee = True;

Utiliser Ressource;

Ressource occupee = False;

Interactions entre Processus (6) -- Attente (suite)

✓ Solution 2 : ATTENTE PASSIVE –BLOCAGE de processus

- ❑ Processus bloqué : attente d'une ressource non disponible jusqu'à son réveil

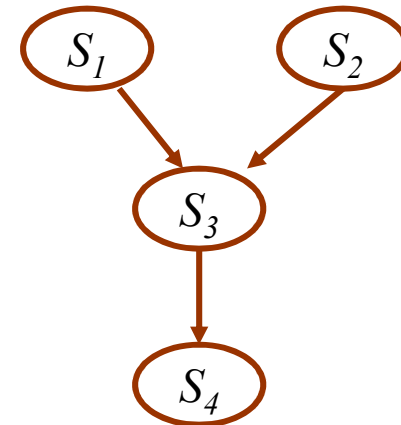
explicite par un autre processus



Conditions d'Exécution Concurrente (1)

- ✓ Augmenter le degré de multi-programmation et donc le taux d'utilisation du processeur ?
 - ❑ Etablir les contraintes de précédence (relation $<$)
 - ❑ Construire un graphe de précédence : graphe acyclique où
 - ⇒ chaque nœud, S_i , représente une instruction
 - ⇒ chaque arc $S_i S_j$ signifie que l'instruction S_j ne pourra s'exécuter que si S_i ait terminée son exécution.
 - ❑ **Exemple** : Soit la séquence d'instructions suivante :

S1	lire(x)
S2	lire(y)
S3	$z = x * y$
S4	écrire(z)



Conditions d'Exécution Concurrente (2)

✓ **Notation** : Soient les deux ensembles suivants :

❑ $R(S_i)$ -- ReadSet = Ensemble de toutes variables de S_i qui ne changent pas après exécution de S_i .

❑ $W(S_i)$ -- WriteSet = Ensemble de toutes les variables référencées dans S_i qui changent de valeurs après exécution de S_i

✓ **Illustration** (exemple précédent) :

❑ $R(S_1) = \emptyset$ $W(S_1) = \{x\}$ $R(S_2) = \emptyset$ $W(S_2) = \{y\}$

❑ $R(S_3) = \{x, y\}$ $W(S_3) = \{z\}$ $R(S_4) = \{z\}$ $W(S_4) = \emptyset$

✓ **Conditions de Bernstein** :

❑ 2 instructions (processus) S_1, S_2 ; ils peuvent s'exécuter en concurrence si :

❑ $R(S_1) \cap W(S_2) = R(S_2) \cap W(S_1) = W(S_1) \cap W(S_2) = \emptyset$

❑ **N.B.** $R(S_i) \cap W(S_j)$ n'est pas forcément vide; exp. $x = x + 1$;

Les processus sous Unix

Principes généraux (1)

❑ *Définition technique de processus:*

⇒ Abstraction du SE pour l'allocation mémoire et l'allocation du processeur

❑ *Processus dans Unix:*

⇒ Taper une commande, exécuter un programme (sous le shell):

⇒ La création sans le savoir d'un nouveau processus dont la durée de vie est celle de la fonction demandée.

⇒ Appel système (au niveau de l'API)

⇒ Création par appel à une fonction spéciale *fork* (voir plus loin)

Les processus sous Unix --Principes généraux(2)

Identification de processus

⇒ Numéro de processus unique: **PID** (Process IDentification)

↳ La fonction **int getpid(void)**: indique le numéro du processus qui l'exécute

↳ La commande **ps**: donne la liste des processus (voir options avec **man**)

↳ La commande **top**: montre l'activité du processeur

⇒ Numéro du processus parent: **PPID** à partir duquel ce processus est lancé

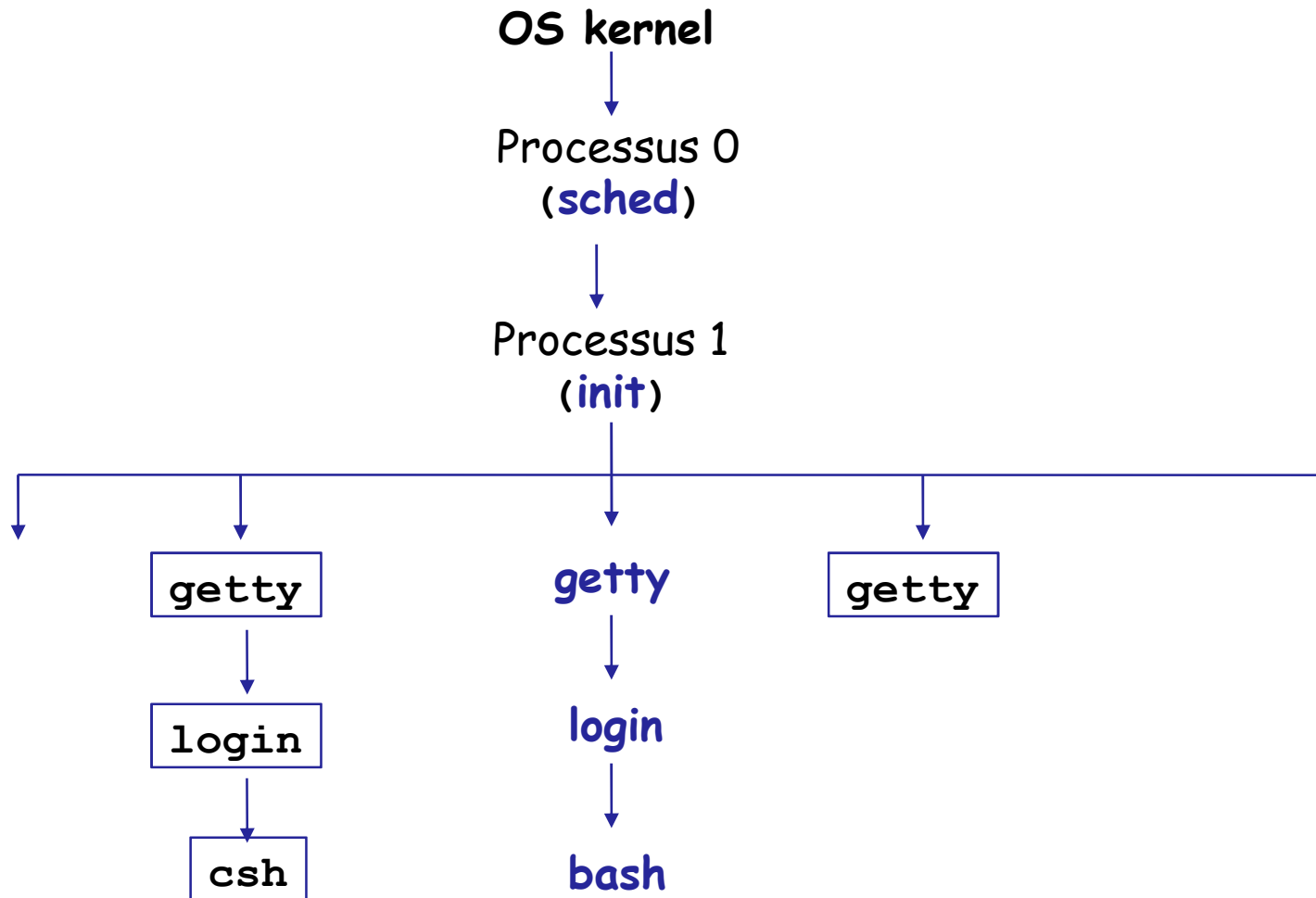
↳ La fonction **getppid(void)**: obtenir l'id du processus père

⇒ Numéro user: réel ou effectif (propriétaire --qui a écrit le programme)

↳ Les fonctions **int getuid(void)** ou **int geteuid(void)**

⇒ Numéro groupe (GID): la fonction **getpgrp(void)**

Diagramme de démarrage des processus Unix



Les processus Unix les plus importants

❑ **init**: racine de tous les processus, lancé au démarrage de la machine (invoqué après le bootstrap) et il est le responsable de démarrage de tous les autres processus

⇒ `/sbin/init`

⇒ **Init** utilise le fichier **inittab** et les répertoires `/etc/rc?.d`

❑ **getty**: processus de login qui gère les logins de sessions

Création d'un processus Unix

La création d'un nouveau processus est un mécanisme fondamental d'Unix

⇒ Appel système ***pid_t fork(void)***: dupliquer le processus appelant en retournant

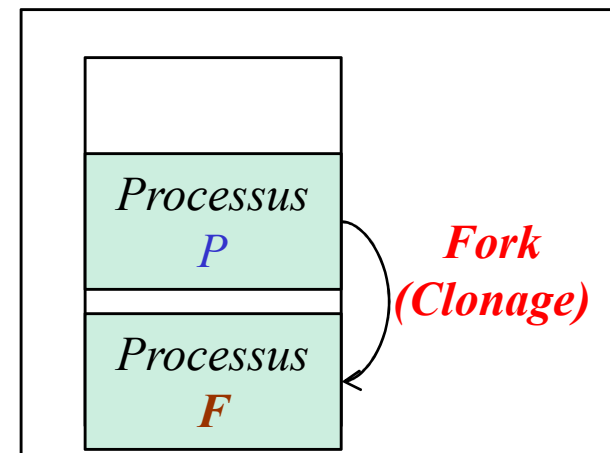
⇒ 0 dans le processus fils (→ opération réussie)

⇒ Numéro du processus fils dans le père

⇒ -1 échec de création

⇒ Exécution parallèle / concurrente des deux processus

⇒ Seules différences: pid, ppid, @



Création d'un processus Unix (2)

```
#include<errno.h>
```

```
#include<stdio.h>
```

```
#include<unistd.h>
```

```
int main(void) {
```

```
    int pid = fork();  /* création d'un nouveau processus fils */
```

```
    if (pid == -1) perror("Echec sur le lancement de fork");
```

```
    else if (pid == 0) /* Processus fils */
```

```
        printf(" Je suis le fils, mon PID est %d\n", getpid());
```

```
    else /* Processus pere */
```

```
        printf(" Je suis le pere, de PID %d, et mon fils est de PID %d\n", getpid(), pid)
```

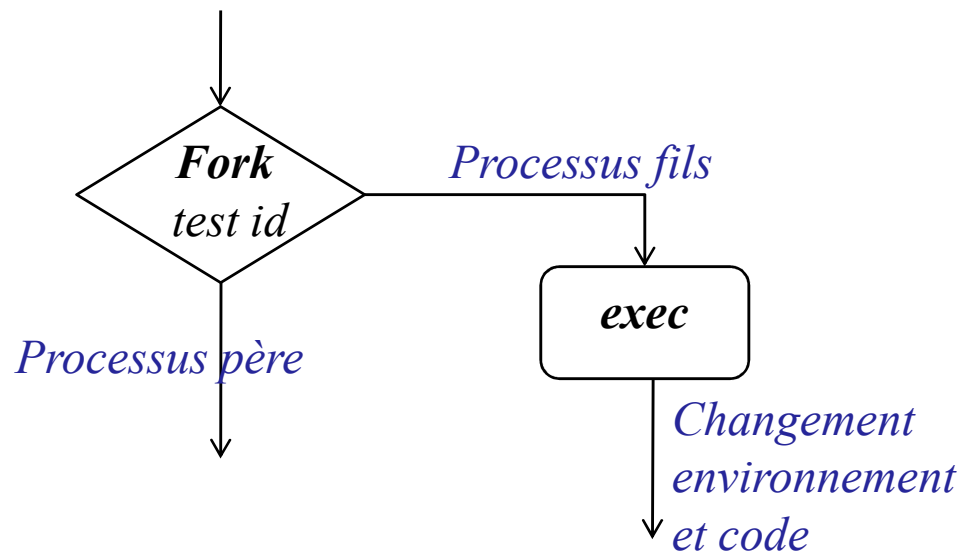
```
    printf(" FIN!, je suis %d \n", getpid());
```

```
    return 0;
```

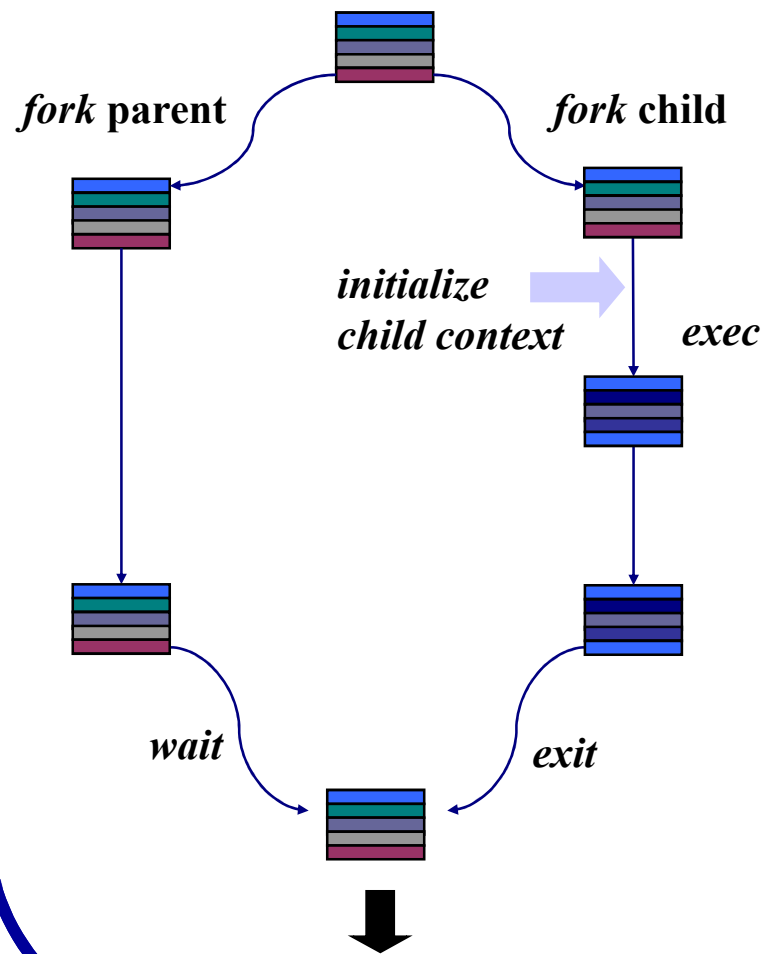
```
}
```

Création d'un processus Unix (3) Fork/exec

- ❑ *Le démarrage d'un nouveau processus passe par*
 - ⇒ *Création du nouveau processus (fork)*
 - ⇒ *Test pour identifier les deux processus et distinguer le père du fils*
 - ⇒ *Décider de faire exécuter un nouveau code différent du père:*
 - ⇒ *Substituer le code du fils par le code qu'on désire exécuter au moyen de l'appel système **exec***



Fork/exec (suite)



```
int pid = fork();
```

Create a new process that is a clone of its parent.

```
exec*(“program” [, argvp, envp]);
```

Overlay the calling process virtual memory with a new program, and transfer control to it.

```
exit(status);
```

Exit with status, destroying the process.

```
int pid = wait*(&status);
```

Wait for exit (or other status change) of a child.

Variantes exec(..)

- Il existe 6 variantes de la fonction `exec`, qui diffèrent sur les paramètres passés.

```
int execl (const char *path, const char *arg, ... );
```

```
int execlp (const char *file, const char *arg, ... );
```

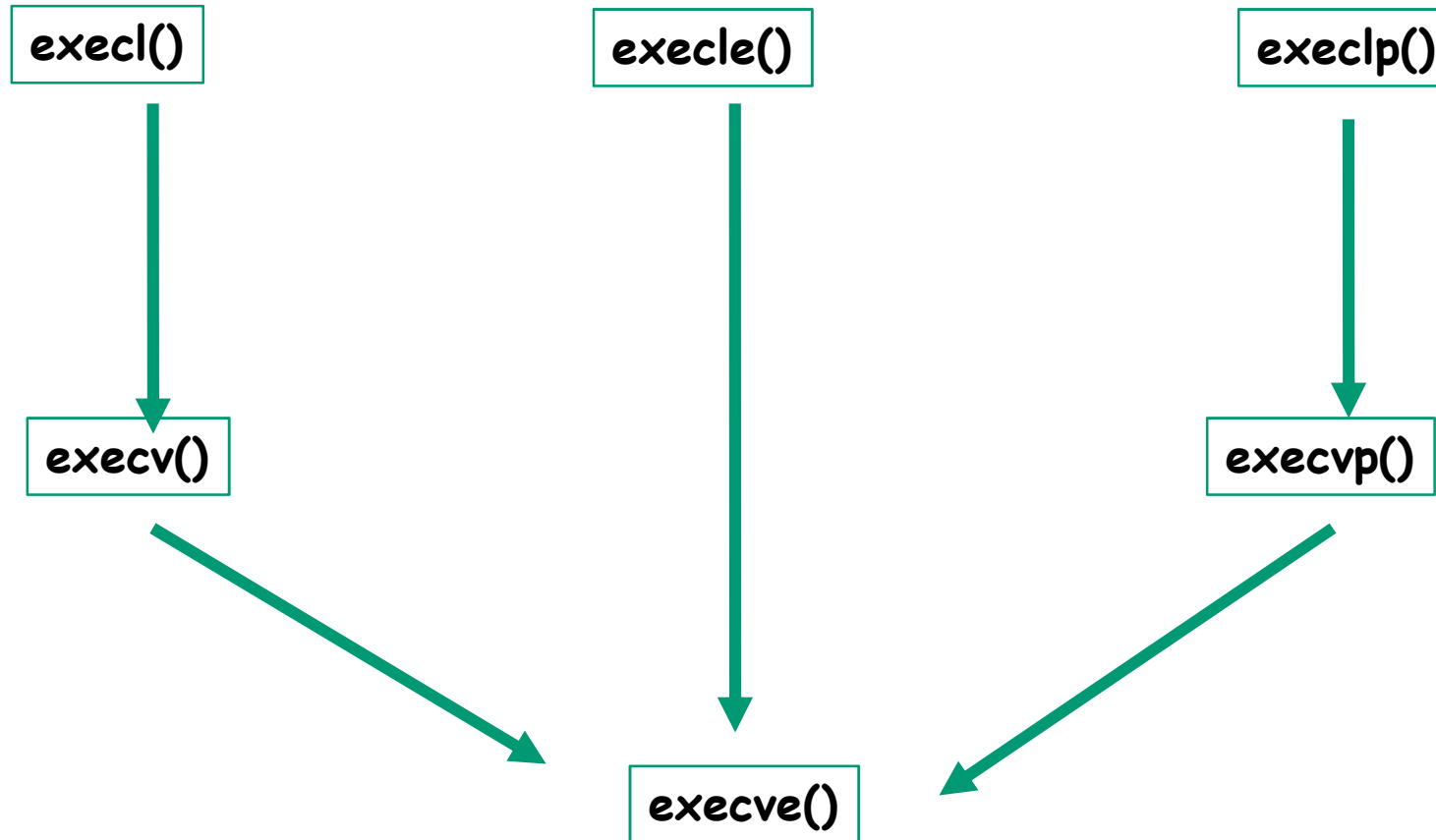
```
int execl_e (const char *path, const char *arg  
            , ..., char *const envp[] );
```

```
int execv (const char *path, char *const argv[] );
```

```
int execvp (const char *file, char *const argv[] );
```

```
int execve (const char *filename, char *const argv [],  
           char *const envp[] );
```

Variantes exec(..)



Fork/exec -Variante d'exec

❑ **int execve (char *prog, char **argv, char **envp);**

⇒ prog - full pathname of program to run

⇒ argv - argument vector that gets passed to main

⇒ envp - environment variables, e.g., PATH, HOME

❑ Generally called through a wrapper functions

⇒ **int execlp (char *prog, char **argv);**

⇒ Search PATH for prog, use current environment

⇒ **int execlp (char *prog, char *arg, ...);**

⇒ List arguments one at a time, finish with NULL

Exemple de excelp

```
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>

int main()
{
    pid_t pid;
    /* fork a child process */
    pid =fork();
    if (pid < 0) { /* error occurred */
        fprintf(stderr, "Fork Failed");    return 1;
    }
    else if (pid == 0) { /* child process */
        printf("Child Process says Hello !\n");
        execlp("/bin/ls", "ls", NULL);
    }
    else { /* parent process */
        printf("Parent Process says Hello !\n");
        wait (NULL) ; //waiting his child to complete
        printf("Child Complete");
    }
    return 0;}

```

Exercice en classe

Soit le code suivant : test.c

```
main() {  
    int c = 5;  
    int child = fork();  
    if (child == 0) c += 5;  
    else {  
        child = fork();  
        c += 10;  
        if(child) c += 5; }  
}
```

1. Combien y a t'il de copies de c.
2. Quelles sont leurs valeurs à l'exécution du programme.
3. On remplace `if(child) c+=5;` par `If (child) execlp(..../test,..../test,NULL;`
Que se passe-t-il ?

Terminaison d'un processus Unix (1)

□ Un processus se termine lorsque:

⇒ **exit normal**: dernière instruction (volontaire) *void exit(int status)*

⇒ **exit d'erreur** (volontaire)

⇒ **Erreur fatale/Violation de protection** (involontaire)

⇒ **Tué** par un autre processus via

int kill(int pid, int status) (involontaire)

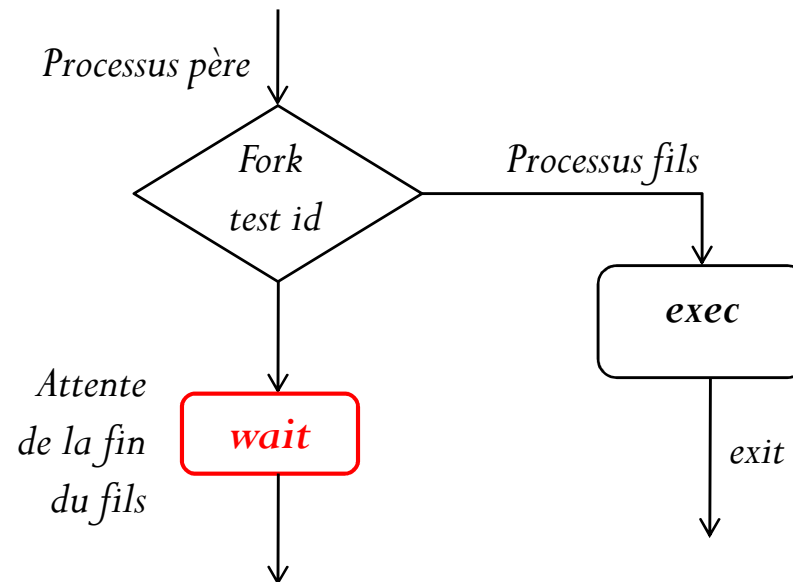
□ **Note**: certains processus ne se terminent pas avant l'arrêt de la machine

⇒ nommés "demons" (**daemon**) ou serveurs

⇒ réalisent des fonctions système (login user, impression, serveur web, ...)

Bonne Terminaison d'un processus Unix Fork/exec/Wait

- ❑ L'élimination d'un processus terminé de la table des processus ne peut se faire que par son père via la fonction `int wait(int *code_sortie)`



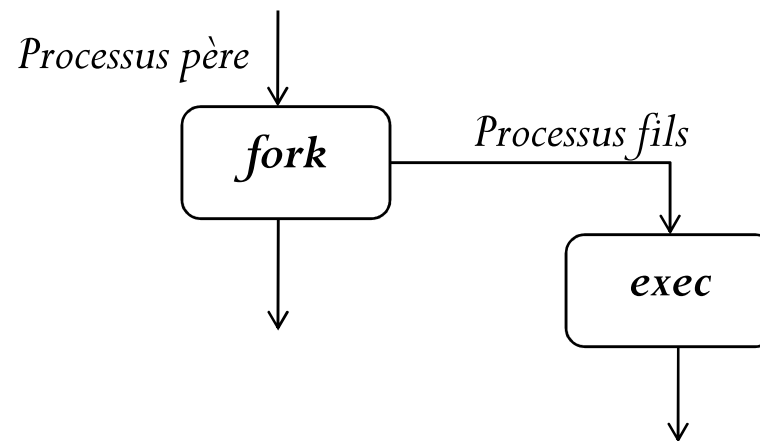
- ❑ Attendre la fin du fils (pid): `int waitpid(int pid, int *code_sortie)`

Action de Wait

- ❑ Un processus qui appelle `wait()`, va :
 - ❑ **Se bloquer**: si son (ses) processus fils sont en cours d'exécution, ou
 - ❑ **Retourner** immédiatement :
 - ❑ l'état **terminaison** de son fils correspondant, ou
 - ❑ **Erreur**, s'il n'y a pas de processus fils

Mauvaise Terminaison d'un processus Unix Fork/exec/???

- ❑ Si le processus père termine son exécution avant son fils, ce dernier devient un processus **orphelin**, qui sera attaché au *processus initiateur (init)*.
- ❑ Si le processus fils meurt avant que son père ne se termine, celui-ci devient un processus **zombie**.



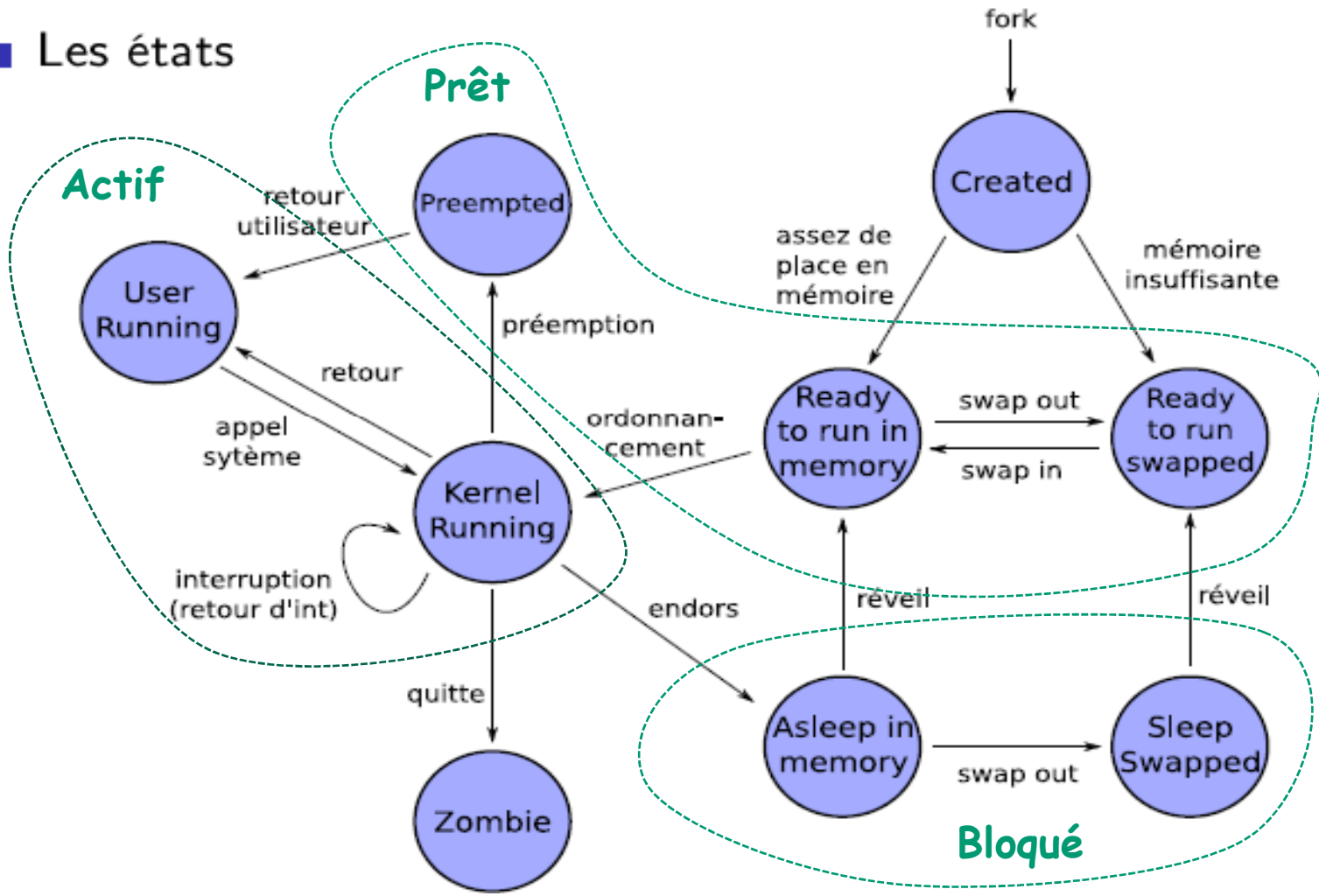
Vie et mort d'un processus Unix

- Grâce aux trois fonctions, *fork()*, *exec()*, et *wait()*, on peut écrire un interprète de commande simplifié:

```
While (1) /* Boucle infini */  
  
    { /*** Attendre commande ***/;  
  
        Lire_cmde(cmde, param);  
  
        if ((pid =fork())!= 0) /* Processus parent */  
  
            wait();  
  
            else /* Processus fils */  
  
                Exec(cmde, param);  
  
    }
```

Etats d'un processus Unix

■ Les états

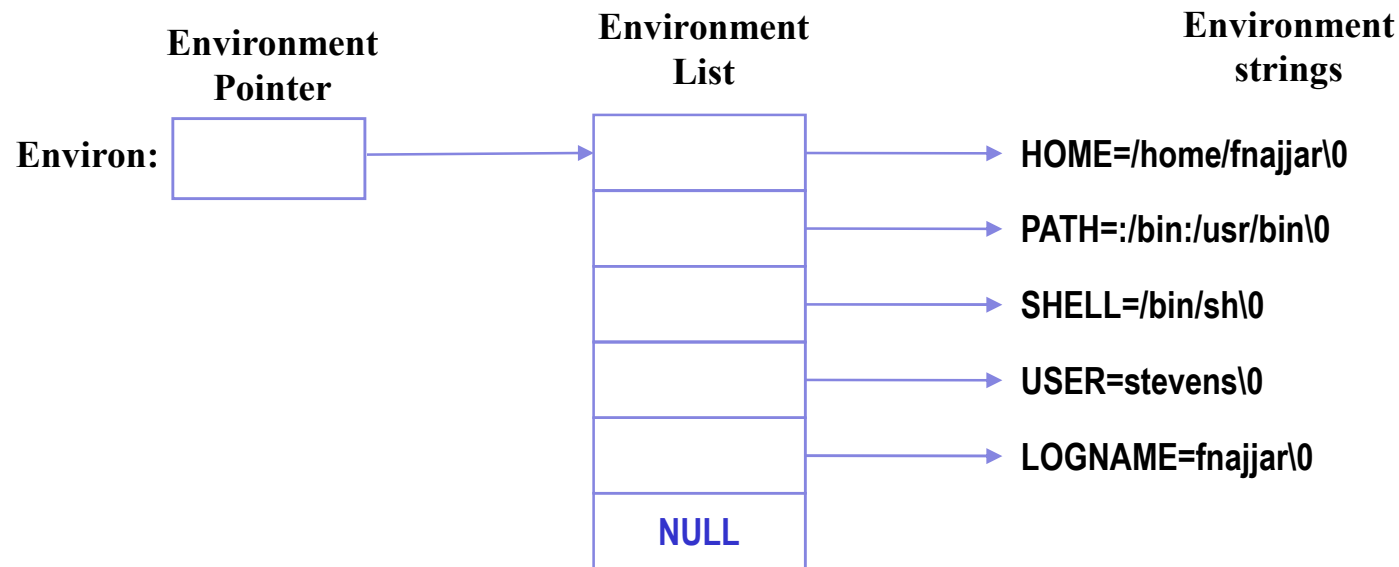


Etats d'un processus Unix (suite)

- ❑ *A chaque état, (prêt/bloqué) il existe plus d'un processus*
 - ⇒ Nécessite d'associer des files d'attentes (FA)
 - ⇒ Unix est un système à mémoire virtuelle:
 - ↳ Une partie (toute) de la mémoire occupée par un processus peut être récupérée au profit d'un autre processus: copie sur disque (*swap*)
- ❑ A sa création, le processus est chargé en mémoire (*FA des prêts*)
- ❑ Si le processeur disponible, alors *élire* un processus *éligible*:
 - ⇒ *Exécution en mode système / user*
- ❑ *Préemption*: interrompu par un processus + prioritaire ou temps épuisé
- ❑ Un processus est *bloqué*: attente d'une ressource non disponible
- ❑ *Terminaison*: un processus est effacé en passant par l'état *zombie*

Environnement d'un processus Unix -API C

□ *extern char **environ;*
*int main(int argc, char *argv[], char *envp[])*



Environnement d'un processus Unix -Exemple

```
#include <stdio.h>

void main( int argc, char *argv[], char *envp[] )
{
    int i;

    extern char **environ;

    printf(“from argument envp\n”);
    for( i = 0; envp[i]; i++ )
        puts( envp[i] );

    printf(“\nFrom global variable environ\n”);
    for( i = 0; environ[i]; i++ )
        puts(environ[i]);
}
```

Environnement d'un processus Unix -Exemple

```
#include <stdio.h>

void main( int argc, char *argv[], char *envp[] )
{
    int i;

    extern char **environ;

    printf("from argument envp\n");
    for( i = 0; envp[i]; i++ )
        puts( envp[i] );

    printf("\nFrom global variable environ\n");
    for( i = 0; environ[i]; i++ )
        puts(environ[i]);
}
```

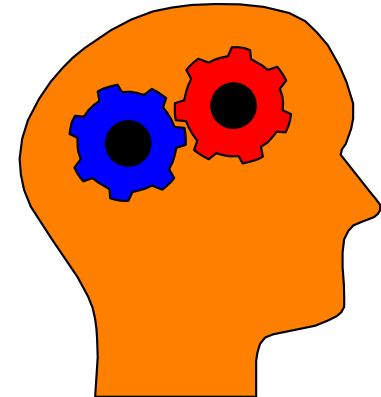

Partie 2. PROGRAMMATION CONCURRENTTE

--LES POSIX THREADS

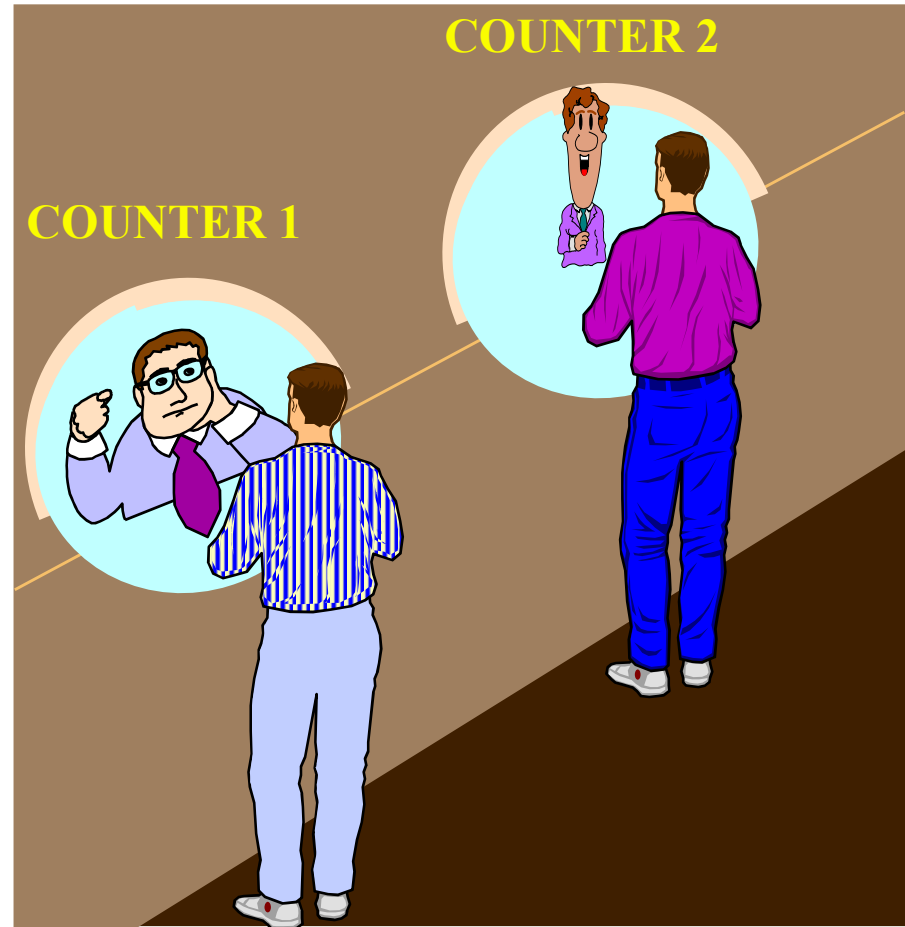
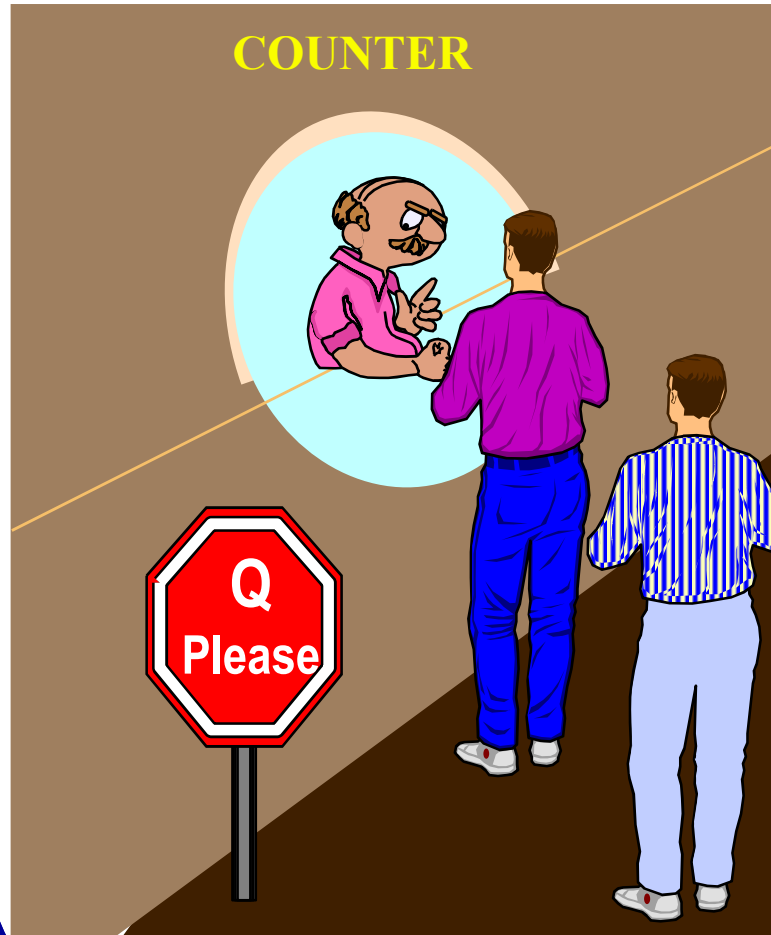
Motivations ?

✓ Processus/tâche/acteur (selon les systèmes) --unité de structuration:

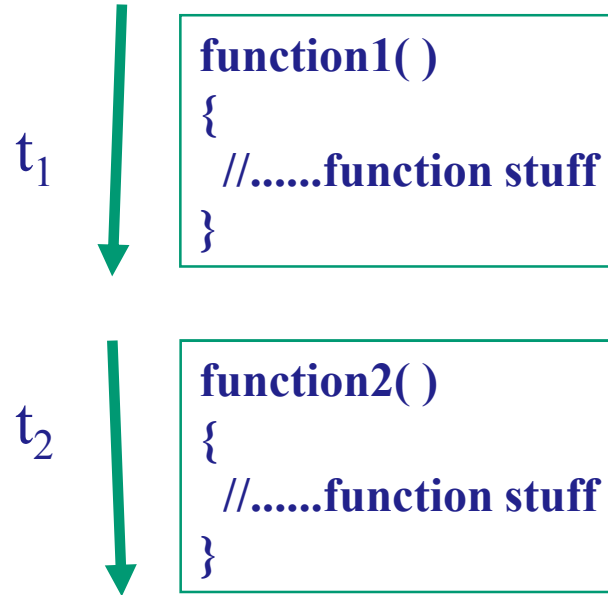
- ⇒ Abstraction du SE pour l'allocation de la mémoire et du processeur
- ⇒ Inconvénients des processus classiques: commutation des processus longue (applications multimédia, temps réel, ...)
 - ↳ 90% de ce temps est consacré à la gestion de la mémoire,
- ⇒ Difficile à gérer dans des environnement distribués ou parallèles
- ⇒ Pas de partage de mémoire (communication lentes)
- ⇒ Manque d'outils de synchronisation
- ⇒ Interface rudimentaire (fork, exec, exit, wait)



Motivations: Séquentiel vs. Parallèle ?



Traitement Séquentiel vs. Parallèle



Traitement séquentiel:

```
function1 ();  
function2 ();
```

- 1 CPU

Temps: $t_1 + t_2$

Traitement parallèle:

```
function1(); || function2 ();
```

- 2 CPUs

Temps : $\max (t_1, t_2)$

Parallélisme et Concurrency

Parallélisme:

- ✓ More than one process is present and executing at a given time.
- ✓ Usually requires separate hardware, "cores" or CPU's.
- ✓ Used to scale programs, i.e. reduce execution time by a given factor.

Concurrency:

- ✓ More than one thread is present and active, but not always executed at the same time.
- ✓ Can be achieved with single core and CPU that "switches".
- ✓ Increases flexibility and responsiveness.

Les THREADS -- Définitions

❑ Terminologie: Thread/processus léger/activité

❑ Définitions

⇒ Abstraction du SE pour l'allocation du processeur – **unité d'exécution**

⇒ *Sous-processus (procédure/fonction)* lié/appartient à un processus (s'exécutant indépendamment du main).

❑ Processus classique (fork unix) ne comporte qu'un seul thread

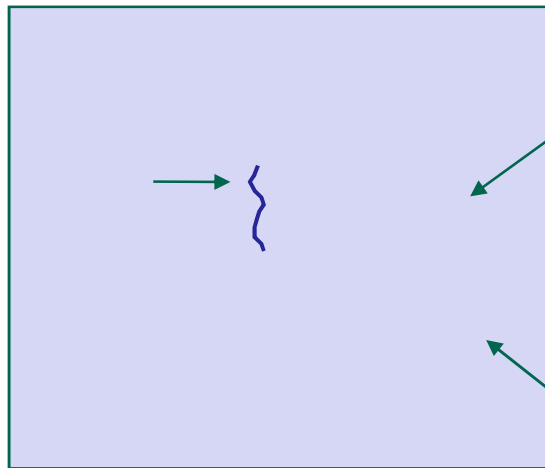
⇒ **Processus monothreadé** (main en C)

❑ Les threads permettent de dérouler plusieurs suites d'instructions, en parallèle (sur plusieurs CPUs ou cores), l'intérieur du même processus

⇒ **Processus multithreadé**

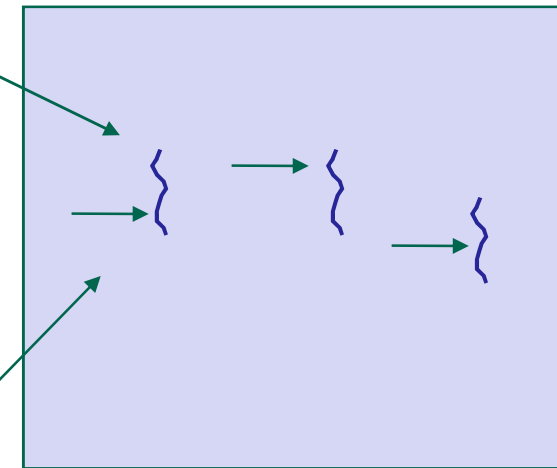
Processus monothreadé & Processus multithreadé

Single-threaded Process



Single instruction stream

Multiphreaded Process



Multiple instruction stream

Threads of Execution

Common Address Space

Les THREADS --Généralités

❑ **Asynchronisme:**

⇒ décrit le fait que les threads se produisent de manière indépendante

❑ **Synchronisation :**

⇒ apparaît quand il existe des dépendances entre les threads.

❑ **Réentrance:** si plusieurs threads s'exécutent simultanément, une procédure appelée depuis un premier thread peut éventuellement être appelée par un deuxième thread en même temps :

⇒ Une procédure est réentrante si elle admet de telles exécutions sans dommage.

Caractéristiques des Threads

❑ Processus devient la structure d'ALLOCATION des ressources (fichiers, mémoire) pour les threads :

⇒ *Partage de ressources* (en particulier l'espace d'adressage) :

⇒ le code (chaque thread possède un CO et une pile d'exécution)

⇒ table des fichiers ouverts (*descripteurs*)

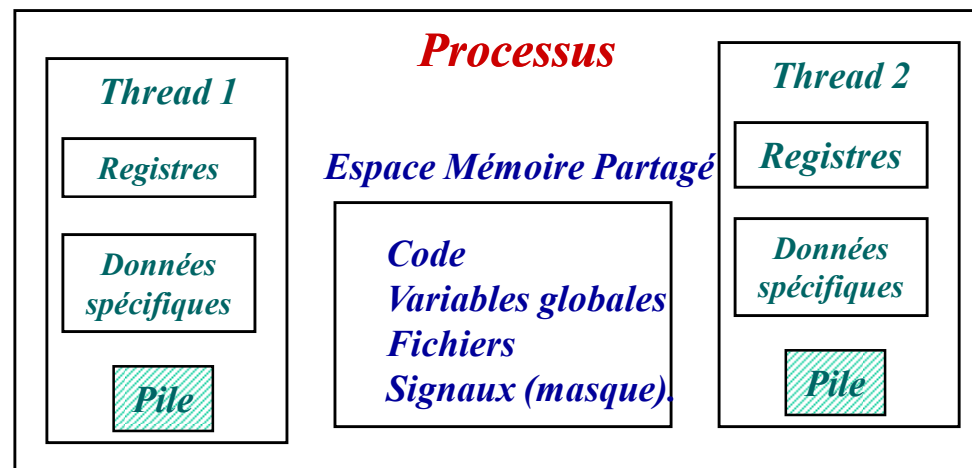
⇒ table des traitements des signaux

⇒ *Taille(processus) >> Taille(ressource d'un thread)*

<i>Thread</i>	<i>Processus (lourd)</i>
<i>CO (CP)</i>	<i>Espace d'adressage</i>
<i>Pile d'exécution</i>	<i>Variables globales</i>
<i>Registres</i>	<i>Compteurs</i>
<i>Threads fils</i>	<i>Processus fils</i>
<i>Etat</i>	<i>Descripteurs de fichiers ouverts</i>

Threads vs. Processus

- ❑ Un **thread** exécute une **fonction**. Donc, un thread
 - ⇒ ne "voit" qu'une partie de la région de code du processus qui l'héberge;
 - ⇒ dispose de sa propre pile pour implanter les variables locales;
 - ⇒ partage les données globales avec les autres threads.



- ❑ Les ressources propres à la gestion des threads sont dans l'espace utilisateur
- ❑ Le noyau garde un contrôle total sur les ressources de la machine
- ❑ Chaque thread peut utiliser directement les ressources du processus englobant
 - ⇒ Attention à l'intégrité des données partagées

Effacité des Threads

❑ Exemple 1 : création de thread

- ⇒ allocation descripteur & pile;
- ⇒ initialisation du contexte d'exécution (affectation de registres);
- ⇒ insertion dans la file des threads prêts.

❑ Exemple 2: Changement de contexte de thread

- ⇒ Repositionnement de PSW
- ⇒ Temps de commutation court seulement entre threads créés dans le même processus.

Les threads sont plus rapides à créer

Machine	fork()			threads		
	real	user	sys	real	user	sys
Celeron 2GHz	4.479s	0.364s	3.756s	1.606s	0.380s	0.388s
AMD64 2.5GHz (4CPU)	7.006s	0.936s	6.244s	0.903s	0.300s	0.640s

Source: M. Quinson, introduction aux systèmes, 2010

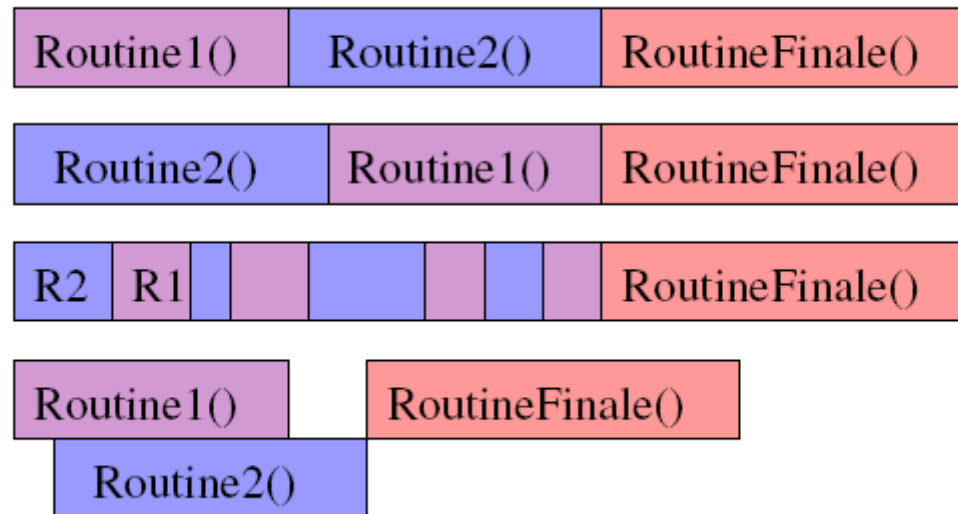
Conception d'une application multithread

❑ Applications candidates?

⇒ Applications organisées en tâches indépendantes s'exécutant indépendamment

⇒ Toutes routines pouvant s'exécuter en (pseudo-)parallèle sont candidates

❑ Dans l'exemple, routine1() et routine2() sont candidates



Source: M. Quinson, introduction aux systèmes, 2010

Avantages et Inconvénients des threads

Avantages	Inconvénients
<ul style="list-style-type: none">❑ Exploitation of parallelism on multi-CPU hardware❑ Exploitation of Concurrency on all systems❑ Modularity and Flexibility	<ul style="list-style-type: none">❑ Computing overhead, largely to synchronization❑ Increased complexity and programming discipline❑ Libraries may not be thread safe❑ Harder to debug

Implémentation: les Threads Noyau vs. les Threads users

- ❑ *Un thread peut être implanté au niveau du:*
 - ⇒ **NOYAU**, il est alors ordonnancé indépend. du processus dans lequel il a été créé,
 - ⇒ **PROCESSUS** qui l'accueille (espace user), il accède alors au processeur dans les quanta alloués à ce processus
- ❑ Dans le premier cas, le thread est l'unité d'ordonnancement.
- ❑ La seconde méthode sollicite moins le noyau (pas d'appel à celui-ci pour les changements de contexte), mais :
 - ⇒ problème de gestion des E/S qui vont bloquer tout le processus (les appels systèmes bloquants doivent être redéfinis)
 - ⇒ pas de réel contrôle sur l'ordonnancement, en particulier dans le cas des MP

Approches d'Implémentation des threads

3 approches possibles d'implémentation des threads :

1. *Approche M-1 (Many-to-One) : Systèmes sans multithreading au niveau noyau*

⇒ 1 thread noyau est associé à plusieurs threads utilisateur

☺ Gestion des threads est réalisée en mode utilisateur

☹ Le blocage d'un thread bloque tout le processus → parallélisme non possible entre les threads utilisateur correspondant au même thread noyau

2. *Approche 1-1 (One-to-One) :*

⇒ A chaque thread utilisateur correspond un thread noyau

☺ Le blocage d'un thread n'entraîne pas le blocage du processus créateur

☹ La création d'un thread suppose la création d'un thread noyau correspondant (et ses ressources correspondantes)

⇒ Approche adoptée par *Windows NT, OS2 et Chorus.*

Approches d'Implémentation des threads (suite)

3. Approche M-N (Many-to-Many) :

⇒ $M \geq N \geq 1$

⇒ Différents threads user sont multiplexés sur un nombre (\leq) de threads noyau

⇒ Approche adoptée par *Solaris*

↳ Un thread utilisateur peut être associé ou non à un thread noyau

Principaux Apports des threads

❑ *Aspects système :*

- ⇒ la mémoire est partagée donc le changement de contexte est simple (pour les threads d'un même processus): il suffit de commuter quelques registres (d'où le synonyme processus léger -- *lightweight process*);
- ⇒ fonctionnement du noyau en parallèle sur plusieurs processeurs;
- ⇒ gain de performances et une meilleure utilisation des ressources sur des machines monoprocesseur.

❑ *Aspects utilisateur :*

- ⇒ *Modularité* : découpage facile de l'application en activités parallèles, donc utilisation simple des différentes unités d'un multiprocesseur,
- ⇒ Les threads permettent de passer d'un modèle de programmation asynchrone à un modèle synchrone (les E/S bloquantes sont gérées par des threads).
- ⇒ *API puissante*: outils de synchronisation variés,...

✓ *Aspects langage:*

- ⇒ Les threads permettent d'implanter le threading C/java, le tasking Ada

Support de programmation des threads

- ❑ Librairie **POSIX thread (pthread)**, *ISO/IEEE standard*
- ❑ Mach C threads, *CMU*
- ❑ Sun OS LWP threads, *Sun Microsystems*
- ❑ PARAS CORE threads, *C-DAC*
- ❑ **Java-Threads**, *Sun Microsystems*
- ❑ Chorus threads, *Paris*
- ❑ OS/2 threads, *IBM*
- ❑ Windows NT/95 threads, *Microsoft*
- ❑ *Ada95, Modula-3*

Programmer avec les Threads --Notions de Base

- ✓ Les ressources propres à un thread sont :
 - ⇒ tid (thread identifier équivalent du pid) : un identificateur de thread
 - ⇒ une priorité,
 - ⇒ une configuration de registres, une pile
 - ⇒ un masque de signaux,
 - ⇒ d'éventuelles données privées (état, ...),
- ✓ Le nombre et l'identité des threads d'un processus sont *invisibles* depuis un autre processus,
 - ⇒ Spécifier le degré de concurrence souhaité dans le processus (thread principal du processus) au moyen de la fonction `pthread_setconcurrency`.
- ✓ **Attention** à l'utilisation par les threads des appels concernant tout le processus comme `exit`, ...
- ✓ Une *bibliothèque* (ensemble de procédures et données) est *réentrante* si toutes ses procédures sont réentrantes les unes vis-à-vis des autres (et d'elles mêmes).

POSIX THREADS -- Bibliothèque des threads

- ✓ POSIX Threads: API standard
- ✓ **POSIX** : Portable Operating System Interface for Uni**X**
- ✓ Approuvé par IEEE in 1995
- ✓ Nom officiel: **POSIX 1003.1c-1995**
- ✓ Nouvelle version ISO/IEC 9945-1:1996
- ✓ Pthreads:

POSIX THREADS -- Bibliothèque des threads (suite)

✓ *Que contient la librairie ?*

- ⇒ Manipulation des threads (création, terminaison, ...);
- ⇒ synchronisation : mutex, variables condition.
- ⇒ Primitives annexes : données spécifiques à chaque thread, politique d'ordonnancement, ...
- ⇒ Ajustement des primitives standard : processus lourd, E/S, signaux, routines réentrantes.

✓ *Vocabulaire Posix :*

- ⇒ MT-safe : réentrance vis-à-vis du parallélisme
- ⇒ asyn-safe : réentrance vis-à-vis des signaux

✓ *Compilation :*

- ⇒ inclure `<pthread.h>`
- ⇒ compiler avec `-D_REENTRANT`
- ⇒ faire l'édition de liens avec `-lpthread`

Are Libraries Safe?

- ✓ MT-Safe This function is safe
- ✓ MT-Hot This function is safe and fast
- ✓ MT-Unsafe This function is not MT-safe, but was compiled with `_REENTRANT`
- ✓ Alternative Call. This function is not safe, but there is a similar function (e.g. `getctime_r()`)
- ✓ MT-Illegal This function wasn't even compiled with `_REENTRANT` and therefore can only be called from the main thread.

Principales Fonctions de Manipulation

Nom de la fonction	Rôle de la fonction
Pthread_create(pthread_t tid, ..., void* ((*fonction), void* arg))	Création d'un thread Par défaut, tous les threads ont la même priorité. Son démarrage dépend de sa priorité. On peut changer sa priorité.
Pthread_exit(void* etat)	Termine le thread en fournissant un code de retour, à la différence de exit qui termine le processus et tous ses threads.
Pthread_self(void)	Identification du numéro (tid) du thread courant, équivalent de getpid().
pthread_join (pthread_t tid, void ** etat)	Pour attendre la fin d'un thread dont on donne le tid.

✓ Une documentation plus complète de la librairie pthread est disponible dans le man :

⇒ *man libpthread / man pthread_XXX*

PTHREADS -Identification des threads

✓ *Chaque thread a un ID unique de type `pthread_t` (équivalent du `pid_t`, c'est une structure opaque)*

⇒ *`pthread_t pthread_self ()` : retourne l'ID du thread qui appelle cette fonction identité du thread courant*

PTHREADS -- Création de threads

pthread_create()

```
int
pthread_create(
    pthread_t *tid,           // thread ID
    const pthread_attr_t *attr; // thread attributes
    void *(*start_routine)(void *); // pointer to function
    void *arg);              // argument to function
```

Arguments

- The ID of the successfully create thread is returned in *tid
- attr specifies thread attributes (NULL for default values)
- The new thread begins by executing start_routine
- arg is passed to start_routine()

Return value

- 0 if successful. Error code otherwise (see <errno.h>)

Notes

- Use a structure to pass multiple arguments to the start routine

Programmer avec les Threads --Exemple

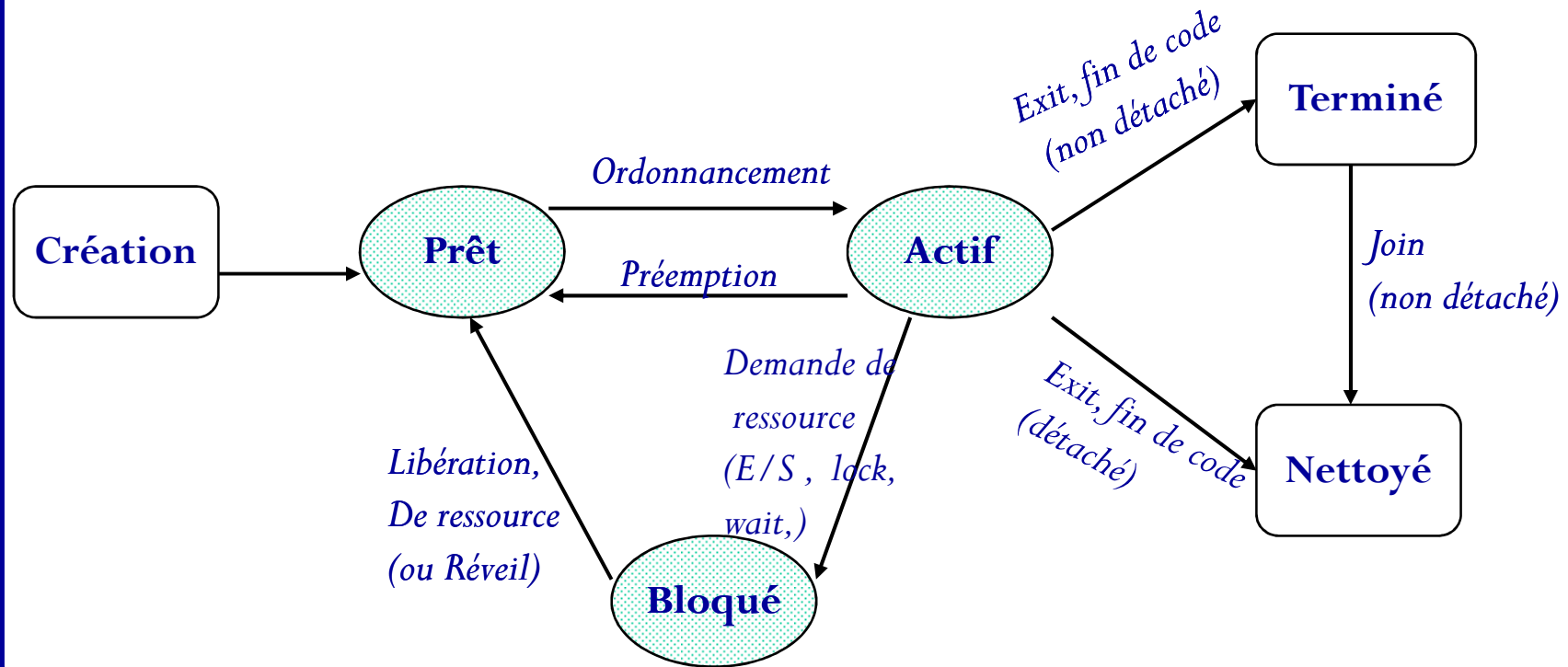
thread-ex1.c

```
#include <pthread.h>
void *hello( void *arg ) {
    int *id = (int*)arg;
    printf("%d : hello world \n", *id);
    pthread_exit(NULL);
}
int main (int argc, char *argv[ ]) {
    pthread_t thread[3];
    int id[3]={1,2,3};
    int i;

    for (i=0;i<3;i++) {
        printf("Crée thread %d\n",i);
        pthread_create(&thread[i], NULL,
                      hello, (void *)&id[i]);
    }
    pthread_exit(NULL);
}
```

```
$ gcc -pthread -o thread-ex1 thread-ex1.c
$ ./thread-exemple1
Crée thread 1
Crée thread 2
Crée thread 3
1 : hello world
2 : hello world
3 : hello world
$
```

Le Cycle de Vie d'un thread



Thread states

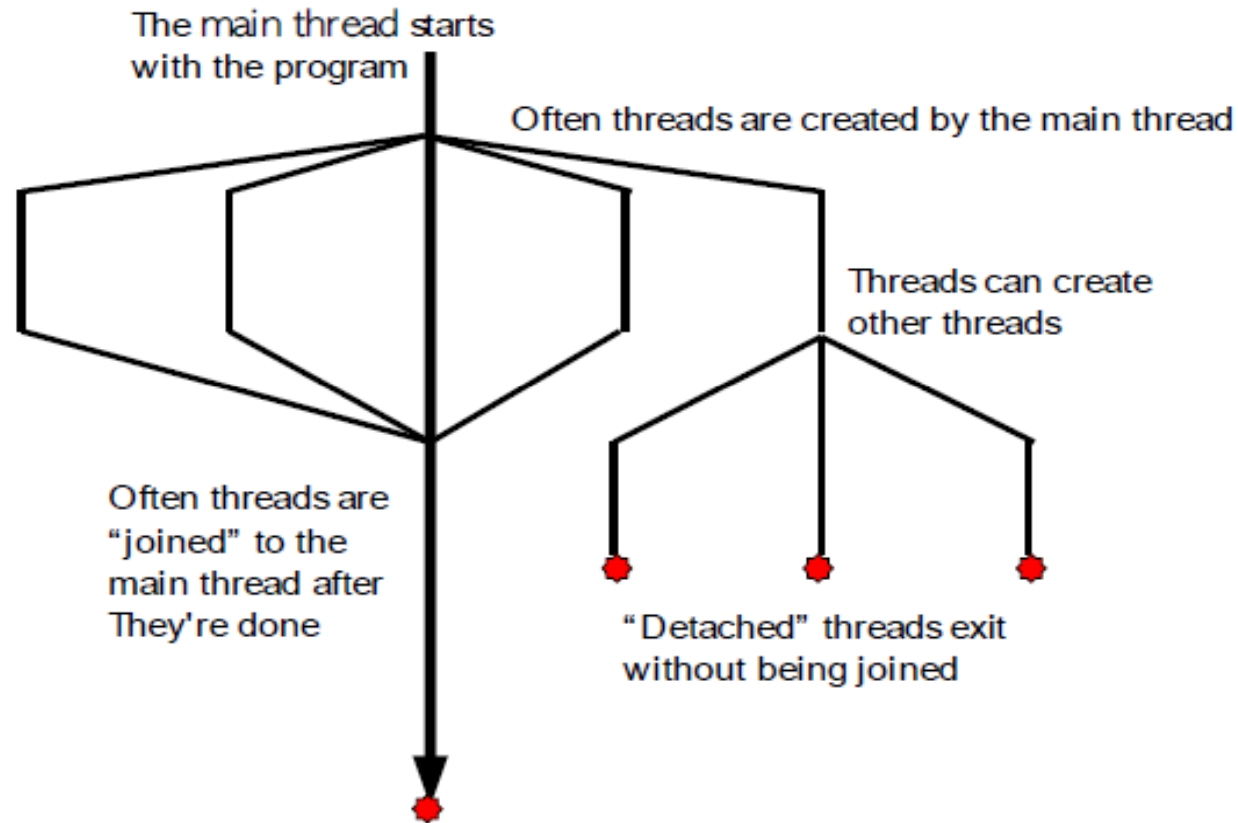
□ State shared by all threads in process/addr space

- ⇒ Contents of memory (global variables, heap)
- ⇒ I/O state (file system, network connections, etc)

□ State "private" to each thread

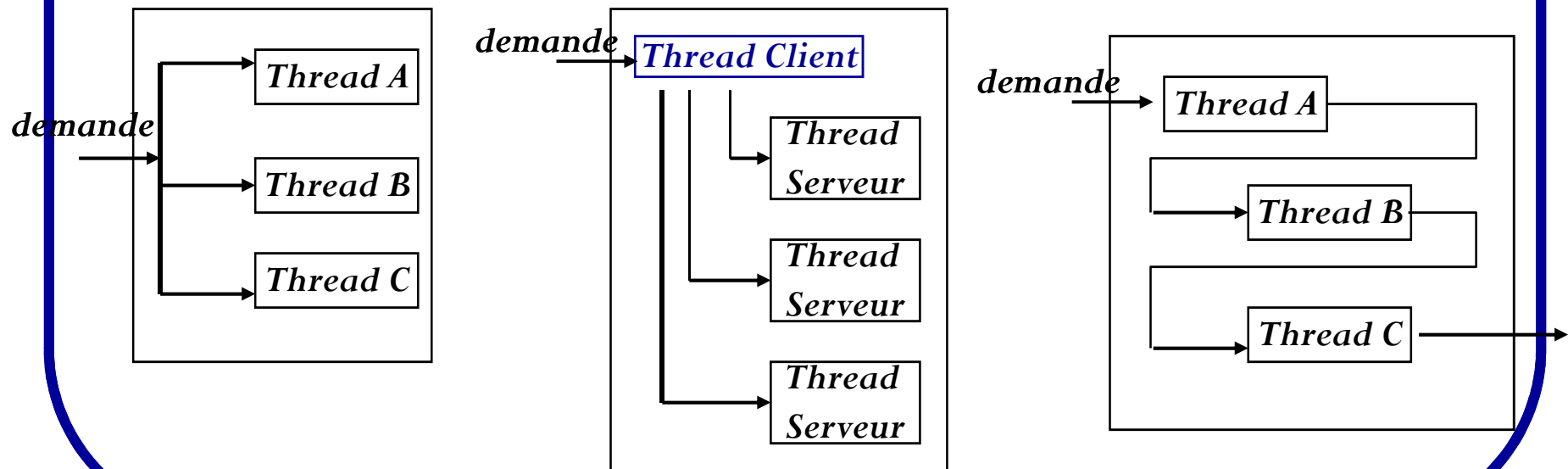
- ⇒ Kept in **TCB -- Thread Control Block**
- ⇒ CPU registers (including, program counter)
- ⇒ Execution stack
 - ⇒ Parameters, Temporary variables
 - ⇒ return PCs are kept while called procedures are executing

Les Threads sont des Processus Dynamiques



Ordonnancement - Paradigmes de Structuration

- ✓ 3 paradigmes de structuration de threads issus d'un même processus
 - ⇒ **Paradigme ouvriers** : ensemble (généralement fixe) de threads réalisant le même travail (le même code), en extrayant des travaux parmi un ensemble de soumissions
 - ⇒ **Paradigme Client/Serveur** : décomposition du travail
 - ⇒ **Paradigme Producteurs/Consommateurs** --tubes et filtres: chaîne de threads



Récapitulation

- ☹ *Threads provide a more natural programming paradigm*
- ☹ *Improve efficiency on uniprocessor systems*
- ☹ *Allows to take full advantage of multiprocessor Hardware*
- ☹ *Improve Throughput: simple to implement asynchronous I/O*
- ☹ *Leverage special features of the OS*
- ☹ *Many applications are already multithreaded*
- ☹ *MT is not a silver bullet for all programming problems.*
- ☹ *There is already standard for multithreading--POSIX*
- ☹ *Multithreading support already available in the form of language syntax--Java*
- ☹ *Threads allows to model the real world object (ex: in Java)*

Lectures Complémentaires

1. *Claude Evéquo, Introduction à la programmation concurrente.
Polycopié de cours, HES, Suisse Occidentale 2009.*

Questions ...???

