

Systemes d'Exploitation Programmation Concurrente

INTERBLOCAGE (DEADLOCK)

1. Exemples introductifs
2. Conditions d'interblocage
3. Modélisation des interblocages -- Graphe d'allocation de ressources
4. Solutions à l'interblocage
 - ⇒ Ignorer l'interblocage
 - ⇒ Détection-guérison
 - ⇒ Prévention
 - ⇒ Evitement -- Algorithme »Banquier»

Ressources

- ✓ Les ressources sont, généralement, demandées par des appels système et allouées par le système d'exploitation
- ✓ **4 Etapes**
 - 1) Demande de la ressource (explicite ou implicite)
 - ↳ Allocation ou Attente
 - 2) Allocation de la ressource
 - 3) Utilisation de la ressource
 - 4) Libération de la ressource (volontaire /Forcée --par préemption)

Interblocage --Définition

✓ Interblocage --Deadlock

⇒ Un ensemble de processus est dit en interblocage si chaque élément de cet ensemble attend un événement qui ne peut venir que d'un processus de cet ensemble

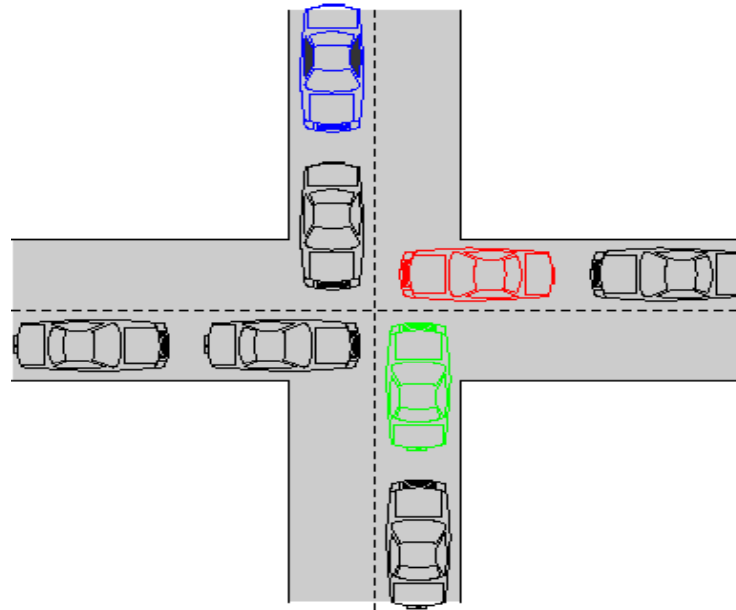
⇒ Exemple d'événement: libération d'une ressource

Famine (Privation) --Définition

- ✓ Un processus est en **famine** (starvation) lorsqu'il attend infiniment longtemps la satisfaction de sa requête (elle n'est jamais satisfaite).

Exemples Introductifs

- ✓ *Exemple 1* : Considérons un croisement où les voitures s'immobilisent mutuellement : aucune voiture ne peut progresser que si on ne prend pas les mesures spéciales.



- ✓ *Exemple 2* : Considérons deux processus $P1$ et $P2$ et x, y 2 sémaphores d'exclusion mutuelle:

P1

...
 $P(x)$
 $P(y)$

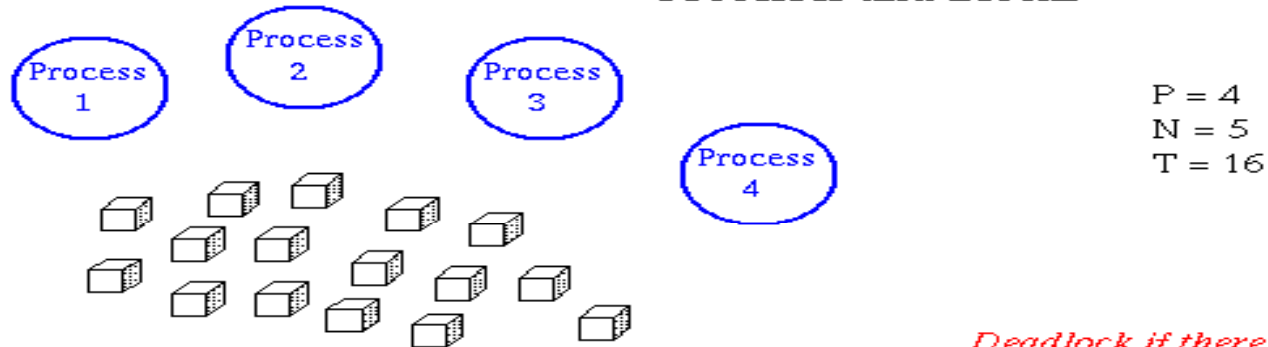
P2

...
 $P(y)$
 $P(x)$

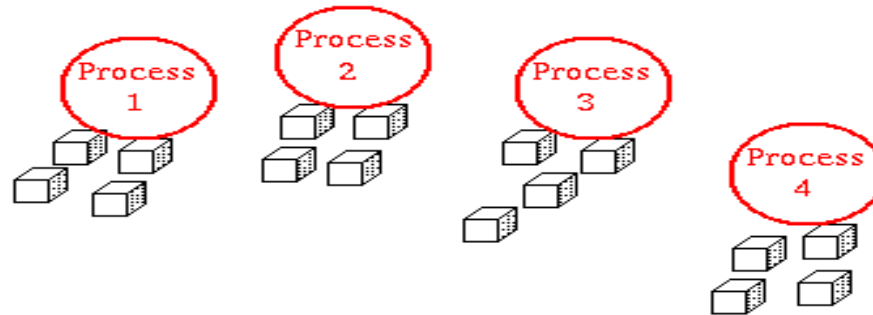
Exemples Introductifs (suite)

- ✓ *Exemple 3* : Processus et blocs -- Considérons avoir P processus et T blocs. Pour s'exécuter, chaque processus a besoin de N blocs.

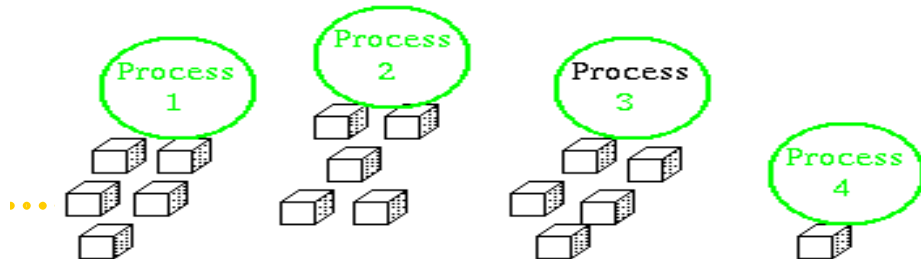
Processes and Blocks



Deadlock if there is no preemption



Some will complete



Conditions d'apparition du phénomène d'interblocage

- ✓ La concurrence entre processus et l'allocation dynamique de ressources peuvent introduire un interblocage. Ce phénomène résulte de la conjonction de quatre circonstances :
 - ⇒ **Exclusion mutuelle:** Chaque ressource est utilisable exclusivement par un processus, et un seul, car son partage donnerait des résultats incohérents.
 - ⇒ **Pas de réquisition:** les ressources déjà allouées restent nécessaires aux processus qui les ont reçues et elles ne peuvent être réquisitionnées.
 - ⇒ **Possession et attente:** chaque processus ne peut progresser que s'il obtient les ressources qu'il requiert dynamiquement par des demandes successives; il attend donc les ressources de sa dernière requête avant de poursuivre son déroulement.
 - ⇒ **Attente circulaire:** plusieurs processus en attente de ressources allouées à d'autres processus et il s'est formé une attente circulaire

Modélisation des interblocages

✓ Par un *graphe d'allocation des ressources*, soit $GA(N, A)$ orienté biparti où

⇒ N : 2 partitions de nœuds

↪ un processus P est représenté par



↪ une ressource R est représentée par



⇒ A : ensemble des arcs :

↪ un processus demande une ressource :



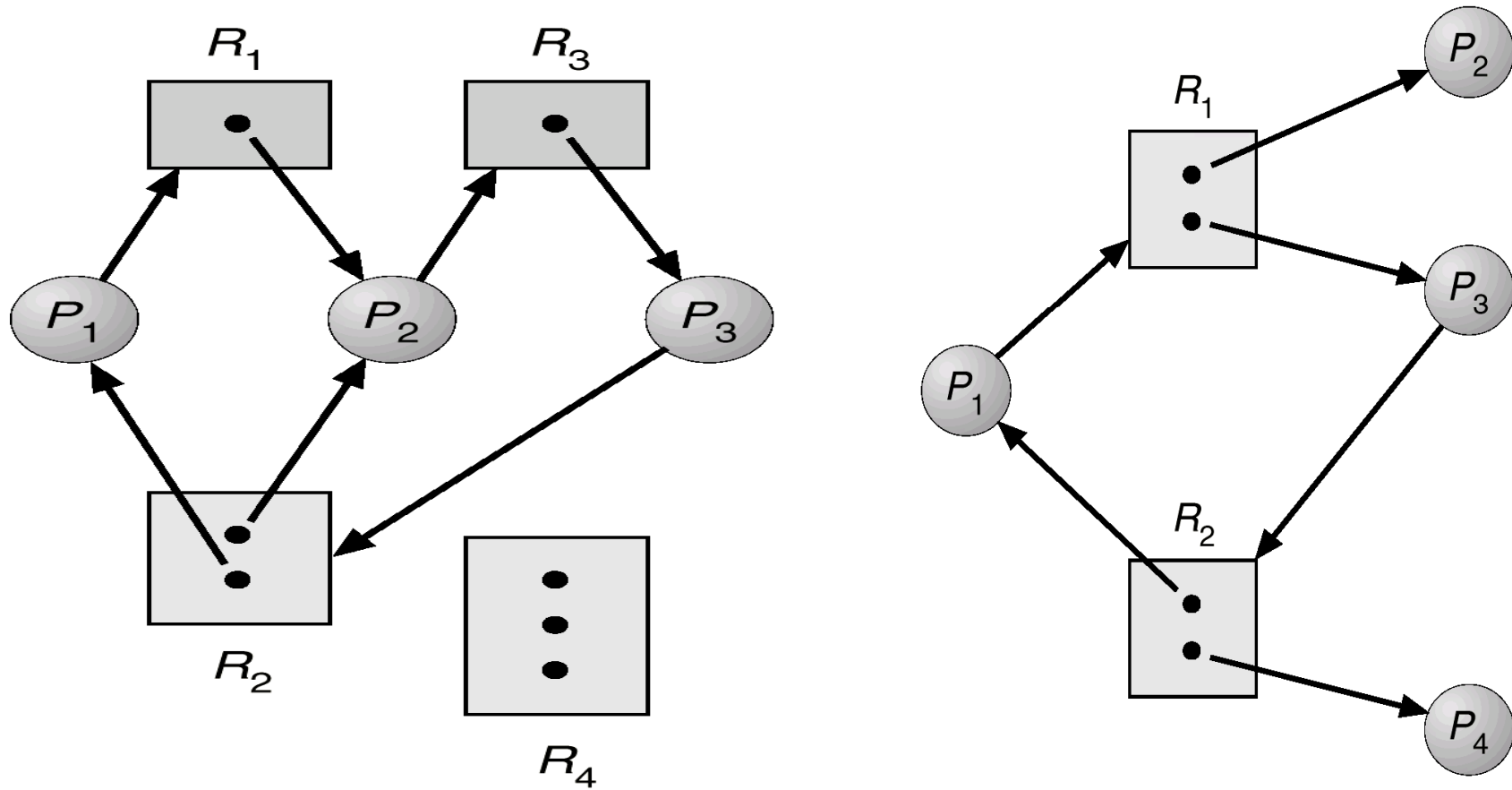
↪ un processus utilise une ressource ou

une ressource est allouée à un processus :



Graphe d'allocation et Interblocages

Y a-t-il un deadlock?



Solutions à l'interblocage

① **Ignorer le blocage** (politique de l'autruche → ça n'arrivera pas

⇒ Approche adoptée par Unix ("don't worry, it will be fine").

⇒ Si cela arrive, relancer le système !

② **Détection-Guérison (solution optimiste)**

⇒ Laisser le blocage se produire puis après l'avoir détecté, de reprendre les ressources de certains.

⇒ Rompre le blocage par tuer un ou plus de processus, jusqu'à suppression des circuits (dans le graphe d'allocation des ressources) -- Quelle est la victime?

Solutions à l'interblocage (suite)

③ *Méthode préventive (solution pessimiste)*

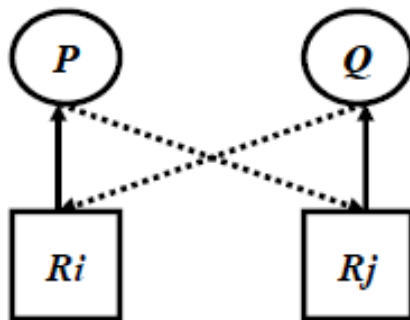
- ⇒ Garantir qu'une situation d'interblocage ne se produira jamais
- ⇒ Imposer des contraintes sur les demandes de manière que l'interblocage soit impossible
 - ↳ Demander toutes les ressources à l'avance pas d'attente
 - ↳ Exiger de connaître à l'avance les besoins et résultats
 - ↳ permettre la réquisition
 - ↳ Numéroté les ressources et les demandes doivent être faites selon l'ordre indiqué

④ *Evitement de l'interblocage (solution pessimiste):*

- ⇒ Faire en sorte que le deadlock ne puisse pas arriver:
 - ↳ Retarder une allocation possible si elle peut conduire à terme à un interblocage
 - ↳ Nécessité de connaître à l'avance les besoins futurs des processus

Prévention de l'interblocage

- ✓ Garantir qu'une situation de blocage ne se produira jamais
- ✓ Nécessité d'avoir un point de reprise (**checkpoint**)
 - ⇒ Travail depuis dernier point de reprise perdu



- ✓ Le blocage ne peut apparaître que si P demande la ressource Rj et Q demande la ressource Ri
 - ⇒ si $i > j$ P ne peut demander Rj
 - ⇒ Si $j > i$ Q ne peut demander Ri
 - ⇒ Les ressources sont uniques

- ✓ Exiger une connaissance a priori
- ✓ **Récapitulatif de la prévention**

<i>Condition</i>		<i>Approche</i>
<i>Exclusion mutuelle</i>	→	<i>Utiliser des ressources partageables</i>
<i>Tenir et attendre</i>	→	<i>Demander à l'avance (preallocation)</i>
<i>Pas de réquisition</i>	→	<i>Enlever des ressources (exiger de libérer avant de demander)</i>
<i>Attente circulaire</i>	→	<i>Ordonner les ressources</i>

Evitement de l'interblocage

- ✓ Avant toute allocation, évaluation du risque (futur) d'interblocage.
- ✓ Défini par Dijkstra, qui s'inspire de la restriction «Non tenir et demander » :
 - ⇒ N'autoriser une allocation que si l'état résultant est sûr; un état est dit sûr s'il existe une séquence d'autres états qui mènent les processus à avoir leurs ressources.

Evitement de l'interblocage - Algorithme du Banquier

- ✓ Algorithme du « Banquier » avec plusieurs types de ressources
 - ⇒ Données : 2 matrices, A et D (stockent l'information sur les allocations de ressources et les besoins en ressources) et 3 vecteurs --RE/RP/RD-- qui désignent les ressources existantes/en possession/disponibles :
 - ↳ La matrice A enregistre les ressources allouées actuellement à chaque processus
 - ↳ La matrice D enregistre les ressources demandées pour chaque processus pour terminer
 - ⇒ Comment peut-on connaître un état sécurisant?
 1. Trouver une ligne r de D avec $r \leq RD$; si r n'existe pas, le système se bloque (aucun processus ne va terminer son exécution)
 2. Marquer le processus, de la ligne r, qui s'est terminé → MAJ(RP, RD)
 3. Répéter 1, 2 jusqu'à marquage de tous les processus terminés → état sécurisant/deadlock.

Evitement du blocage -- Exemple

	R1	R2	R3	R4
P1	3	0	1	1
P2	0	1	0	0
P3	1	1	1	0
P4	1	1	0	1
P5	0	0	0	0

A

	R1	R2	R3	R4
P1	1	1	0	0
P2	0	1	1	2
P3	3	1	0	0
P4	0	0	1	0
P5	2	1	1	0

D

- ✓ RE = [6, 3, 4, 2]; RP = [5, 3, 2, 2]; RD = [1, 0, 2, 0]
- ✓ Est-ce que l'état résultant est sécurisant?
 - ⇒ Oui : P4; P1; P2; P3; P5
- ✓ Différer les demandes des processus qui mènent à des états non sécurisants
- ✓ **Problème** : les processus ne peuvent pas toujours connaître leurs besoins en ressources; le nombre de processus varie dynamiquement; les ressources peuvent être en échec.

CONCLUSION

- ✓ L'algorithme de *détection d'interblocage* est coûteux à exécuter
 - ⇒ L'interblocage peut être rompu soit par un abandon d'un processus soit réclamer quelques ressources; le rechargement est difficile
 - ⇒ Cette méthode est valable si la fréquence des blocages est faible, et que le déblocage reste facile
- ✓ *La méthode préventive* d'interblocage est assez restrictive pour une utilisation générale, mais peut être utilisée pour des cas spécifiques
 - ⇒ Nécessité d'une connaissance anticipée
- ✓ *L'évitement du blocage* nécessite une information qui est toujours non disponible
- ✓ Les algorithmes basés sur la réquisition des ressources et le fait de reprendre encore peut générer la *famine* (attente infinie par coalition)
 - ⇒ Changer le comportement des processus, ou changer la politique