

Systemes d'Exploitation & Programmation Concurrente



Chap. IV. La Gestion de la Mémoire Centrale

Faïza NAJJAR

ENSI – SRSI (Bureau 109)

Email : Faiza.Najjar@ensi-uma.tn

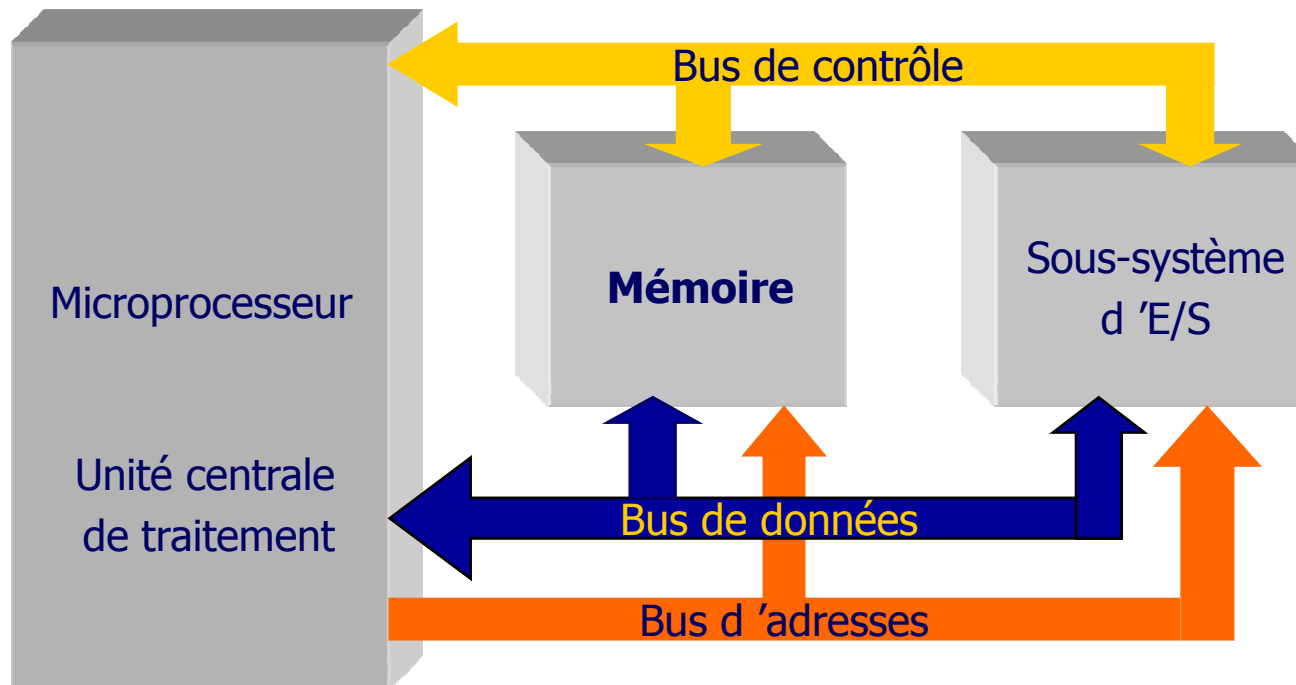
Partie I. La Mémoire Physique

Contenu

- ① Introduction
 - ⇒ Notion de multiprogrammation
 - ⇒ Protection des processus
- ② Concepts fondamentaux
 - ⇒ Production d'un programme exécutable
 - ⇒ Principe de gestion
- ③ Allocation contiguë
 - ⇒ Statique/dynamique
 - ⇒ Politiques d'allocation
 - ⇒ Algorithmes de placement 1 : First Fit, Best Fit et Worst Fit
 - ⇒ Algorithmes de placement 2 : Buddy System
- ④ La segmentation
- ⑤ La pagination
- ⑥ Le va-et-vient

Introduction

- ✓ *Structure simplifiée d'un micro-ordinateur*



Introduction (suite)

✓ Mémoire centrale :

⇒ **Rôle** : toutes les informations transitent par la MC

↳ Pour qu'un programme puisse être exécuté, il doit être placé en MC (Code, données..)

⇒ **Caractéristiques de la MC** :

↳ Type de mémoire : RAM/ROM (volatile/non volatile)

↳ Méthode d'accès : direct (temps d'accès constant)

↳ Mémoire à contenu adressable

↳ Format des mots et des adresses

→ Le processeur accède aux de la MC par le biais de **2 Registres : Adresse, Données** (lecture/Ecriture)

↳ Capacité : nombre total d'octets

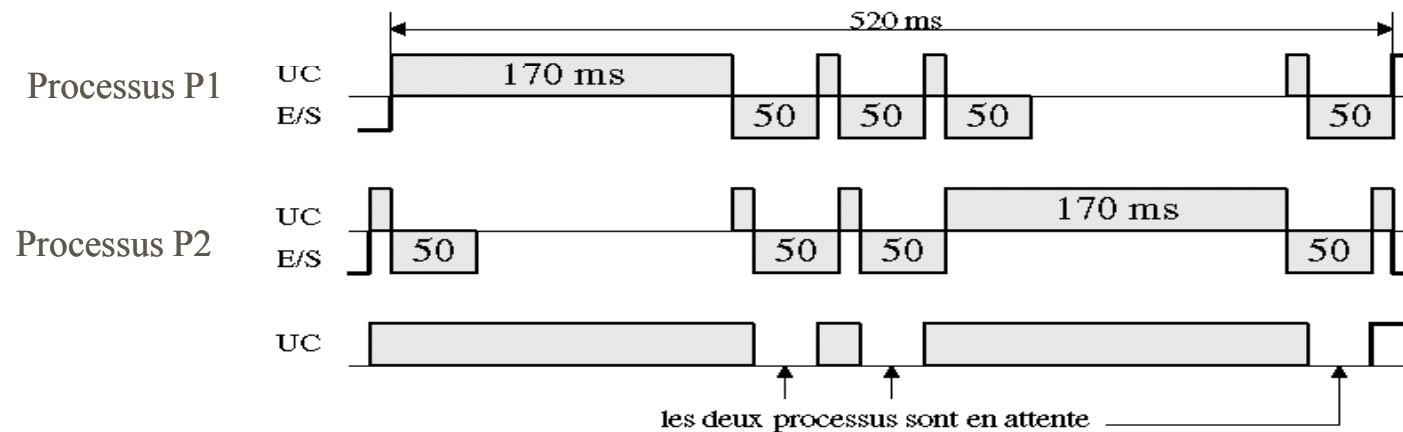
✓ **Nécessite d'une gestion optimale de la MC: fondamentale**

⇒ En dépit de sa grande disponibilité, elle n'est, en général, jamais suffisante. Ceci en raison de la taille continuellement grandissante des programmes

Notion de multiprogrammation (Rappel)

- ✓ Multiprogrammation: technique permettant d'optimiser le taux d'utilisation du processeur en réduisant notamment les attentes sur les E/S.

⇒ Activité du processeur : 400 ms sur 520 ms, soit 77%



- ☞ Conséquences de multiprogrammation et gestion mémoire :
 - ⇒ Définir un espace indépendant pour chaque processus
 - ⇒ Protéger les espaces d'adressages des processus entre eux
 - ⇒ Allouer de la mémoire physique à chaque espace d'adressage

Protection des Processus

- ✓ La gestion de la mémoire est presque impossible sans l'aide du matériel → assurer la **protection**
- ✓ Dans la MC, on a 2 types de processus (système, utilisateur)
 - ⇒ Différentes fonctionnalités/droits
 - ⇒ **Problème**: coexistence de processus de nature différentes
 - ⇒ **Solution**: interdire à un utilisateur d'accéder n'importe comment au noyau du système, ou aux autres programmes des utilisateurs

Protection des Processus (suite)

✓ Protection fondamentale: général. **2 registres** pour chaque processeur

1. **BASE**: contient

↳ la 1^{ère} @ mémoire physique disponible au système

↳ l'adresse début de l'espace adressage utilisateur

↳ la base (c-à-d base 2 binaire) pour déterminer la taille de page

↳ taille min. de mémoire physique à affecter à chaque processus

2. **LIMITE**: contient l'adresse fin de la zone utilisateur

✓ Comparer les adresses émises par le processus à ces 2 registres

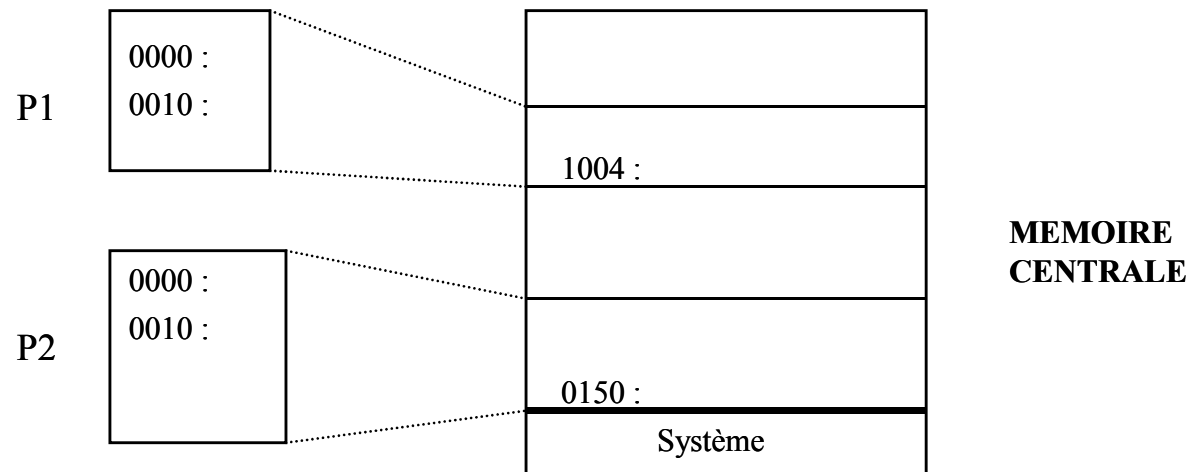
⇒ Si LIMITE < l'adresse référencée < BASE

Alors génération d'une It (violation de protection mémoire).

Concepts Fondamentaux (Rappel)

Production d'un programme exécutable

- ✓ Avant d'être exécuté un programme doit passer par plusieurs étapes :
 - ⇒ *Edition du programme* dans un langage source (par exemple C)
 - ⇒ *Compilation* : transformation en un module objet (langage binaire)
 - ⇒ Le code produit est, en général, relogeable, commençant à l'adresse 0000 et pouvant se traduire à n'importe quel endroit de la mémoire
 - ⇒ Référence initiale = le registre de base; les adresses représentent alors le décalage par rapport à ce registre.
 - ⇒ *Edition de liens* : rassembler les modules objets
 - ⇒ *Chargement (statique/dynamique)*: modifier le code exécutable pour effectuer les liaisons nécessaires (appels système avec le noyau) et puis chargement en mémoire



Principe de Gestion

✓ Deux grandes familles de méthodes d'allocation mémoire :

⇒ **Allocation contiguë:**

↳ Programme = ensemble de mots contigus insécables --**espace d'adressage linéaire**

↳ Allocation en partitions fixes ou variables

⇒ **Allocation non contiguë:**

↳ Programme = ensemble de mots sécables, c- à-d le programme peut être divisé en plus petits morceaux, chaque morceau étant lui même un ensemble de mots contigus

↳ Chaque morceau peut alors être alloué de manière indépendante →
Mécanismes de Segmentation et de Pagination

Principe de Gestion (suite)

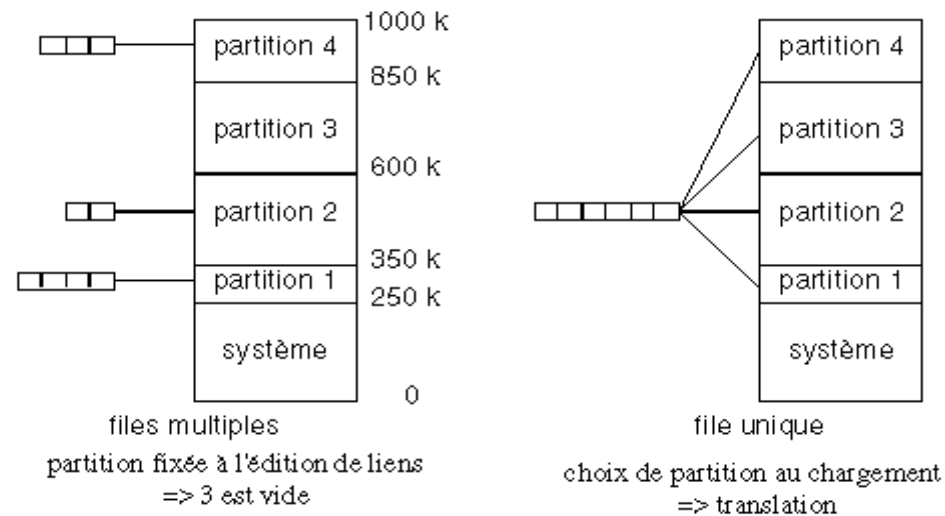
- ✓ Dans beaucoup de cas, il n'est pas possible de faire tenir tous les processus ensemble en mémoire. Parfois même, la taille d'un programme est trop importante.
 - ⇒ Mettre en œuvre une stratégie de recouvrement (overlay)
 - ↳ Restructurer le programme sous forme arborescente → très fastidieux
 - ⇒ Le SE s'en occupe et décharge le programmeur de cette tâche en mettant en œuvre:
 - ↳ le va-et-vient (manque de mémoire pour héberger plusieurs programmes)
 - ↳ la mémoire virtuelle (taille d'un prog. dépasse la taille de la mémoire)

Allocation Contiguë

- ✓ La mémoire physique est découpée en zones disjointes ⇨ Nécessité de connaître l'état de la mémoire (zones libres/occupées)
- ✓ Disposer d'une stratégie d'allocation et enfin de procédures de libération
- ✓ 2 types d'allocation :
 - ⇨ *Statique* : la MC est découpée en zones fixes -- *partitions* (nombre fixe)
 - ⇨ *Dynamique* : la MC est constituée de zones fixes/variables -- *régions* (nombre variable).

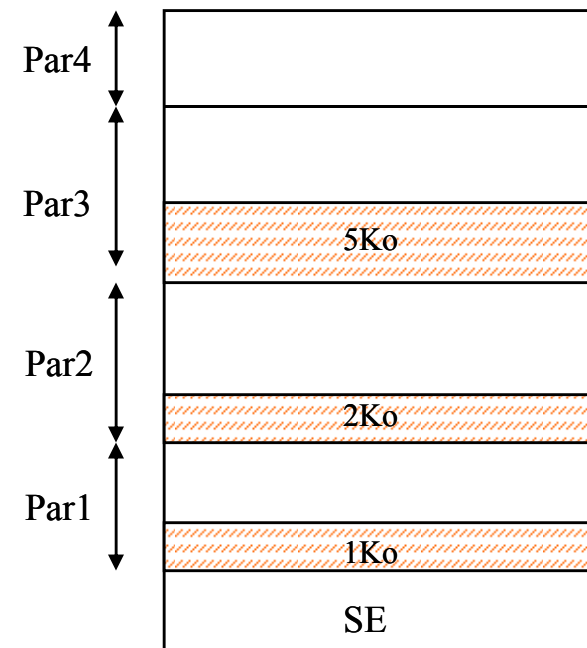
Allocation Statique

- ✓ Un programme est considéré comme un espace d'adresses insécable; Les partitions sont de taille fixe, non nécessairement identiques;
 - ⇨ Allocation d'un seul tenant ⇨ une partition ne peut contenir qu'un seul processus.



Allocation Contiguë -- Allocation Statique

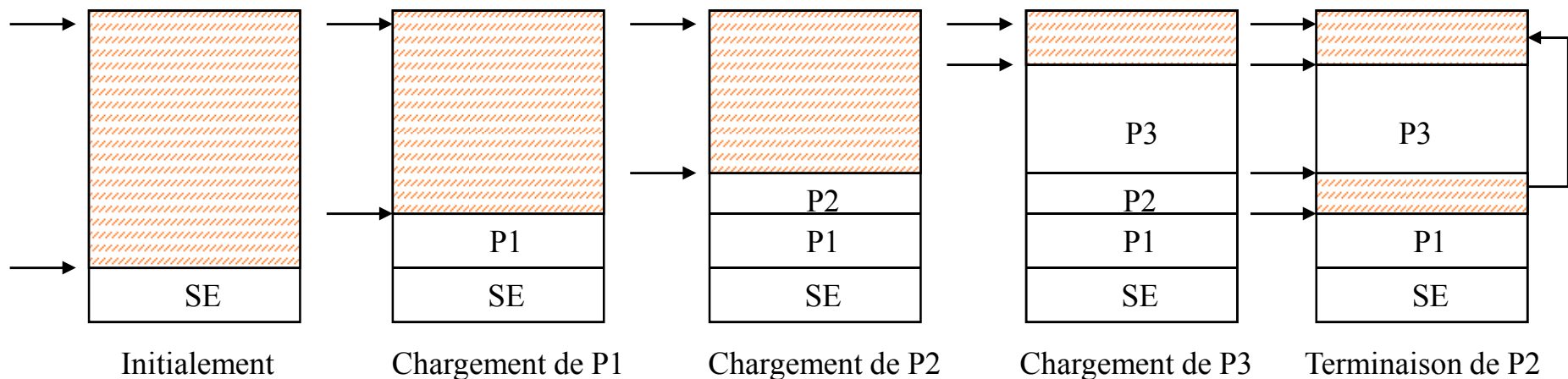
- ✓ Etant données la taille(partition) et la taille(processus), 3 cas se présentent:
 - ⇒ **Cas 1:** taille(partition) = taille(processus) Aucune perte de mémoire
 - ⇒ **Cas 2:** taille(partition) > taille(processus) → *fragmentation interne* -- perte de mémoire
 - ⇒ **Cas 3 :** taille(partition) < taille(processus) → *fragmentation externe*
- ✓ **Inconvénient :** *Fragmentation* -- phénomène de *gruyère*
 - ⇒ Charger un processus de taille 6 Ko?
 - ⇒ Récupérer les fragments et faire un *tassement* (bas/haut)
 - ⇒ *Garbage Collector*
 - ⇒ Création d'une partition poubelle → Coûteuse
 - ⇒ Translation des adresses dynamiques
 - ⇒ Les partition restent fixes jusqu'au prochain tassement
- ✓ **Avantages :**
 - ⇒ Protection assez simple à réaliser
 - ⇒ Adaptée aux systèmes temps réel



partitionnement fixe car les programmes sont toujours les mêmes

Allocation Contiguë -- Allocation dynamique de la Mémoire

- ✓ Allocation en fonction de la taille du programme à exécuter
 - ⇒ le nombre et la taille des zones varient dynamiquement
 - ⇒ Il faut prévoir des protections entre processus car ils fonctionnent dans le même espace, et tout débordement de l'un risquerait de perturber le fonctionnement des autres



- ✓ Représenter la mémoire par des listes chaînées (libres/occupées)
- ✓ Libération de zones libres si zones adjacentes alors *fusionner* sinon chaîner
- ☹ Risque de fragmentation externe compactage/tassement (coûteux).
 - ↖ la récupération est une condition nécessaire et non suffisante

Politiques d'Allocation de Mémoire

✓ Questions générales :

⇒ Q1 : Quand charger ?

↳ Chargement à demande quand on a besoin

↳ Pré-chargement avant d'en avoir besoin

⇒ Q2 : Où charger en mémoire centrale ?

↳ S'il y a de place, quel emplacement doit-on choisir ? → *Problème de Placement*

↳ S'il n'y a pas de place quel est le processus victime à décharger pour le charger à sa place → *Problème de Remplacement* (swapping -- va-et-vient)

Algorithmes de Placements 1

✓ La mémoire est formée d'un ensemble de zones libres et de zones occupées (allouées)

✓ Allouer un programme P de taille Taille(P) :

⇒ Trouver une zone libre telle que Taille(zone libre) \geq Taille(P)

⇒ 3 stratégies principales :

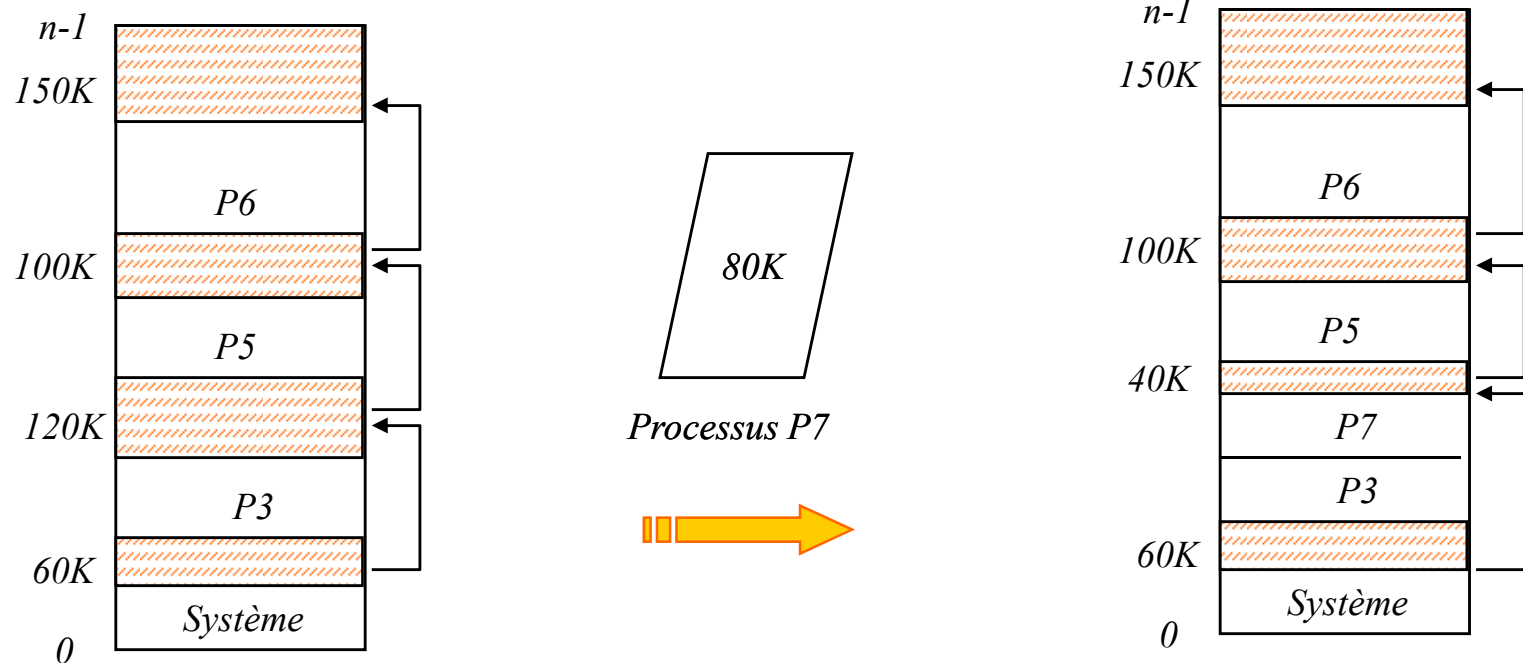
↳ La première zone qui convient (le premier ajustement) -- First Fit

↳ Le meilleur ajustement -- Best Fit

↳ Le pire ajustement -- Worst Fit

Algorithmes de Placements 1 -- Allocation First Fit

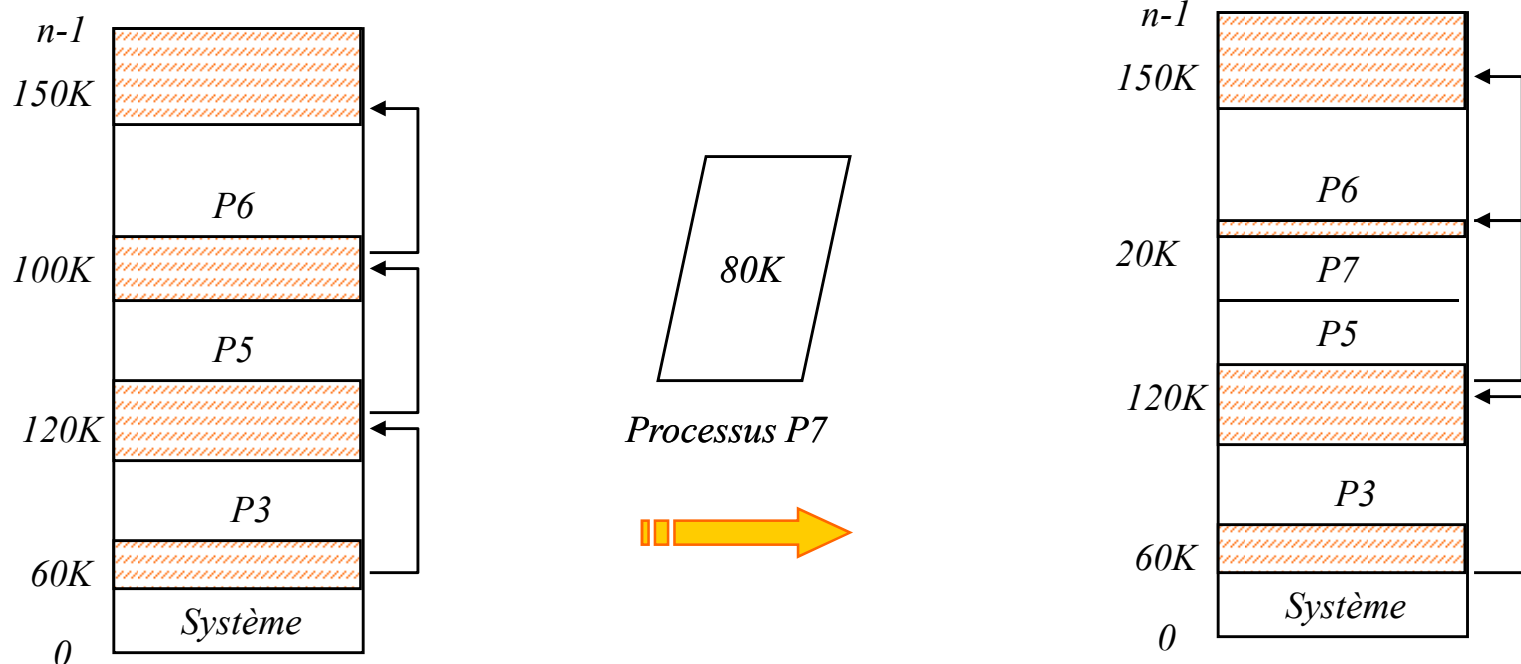
- ✓ Trouver la première zone libre suffisamment grande pour pouvoir y placer le programme



- 😊 Solution simple, peu coûteuse et la recherche est accélérée
- 😞 Concentration des résidus en tête de la liste chaînée des zones libres

Algorithmes de Placements 1 -- Allocation Best Fit

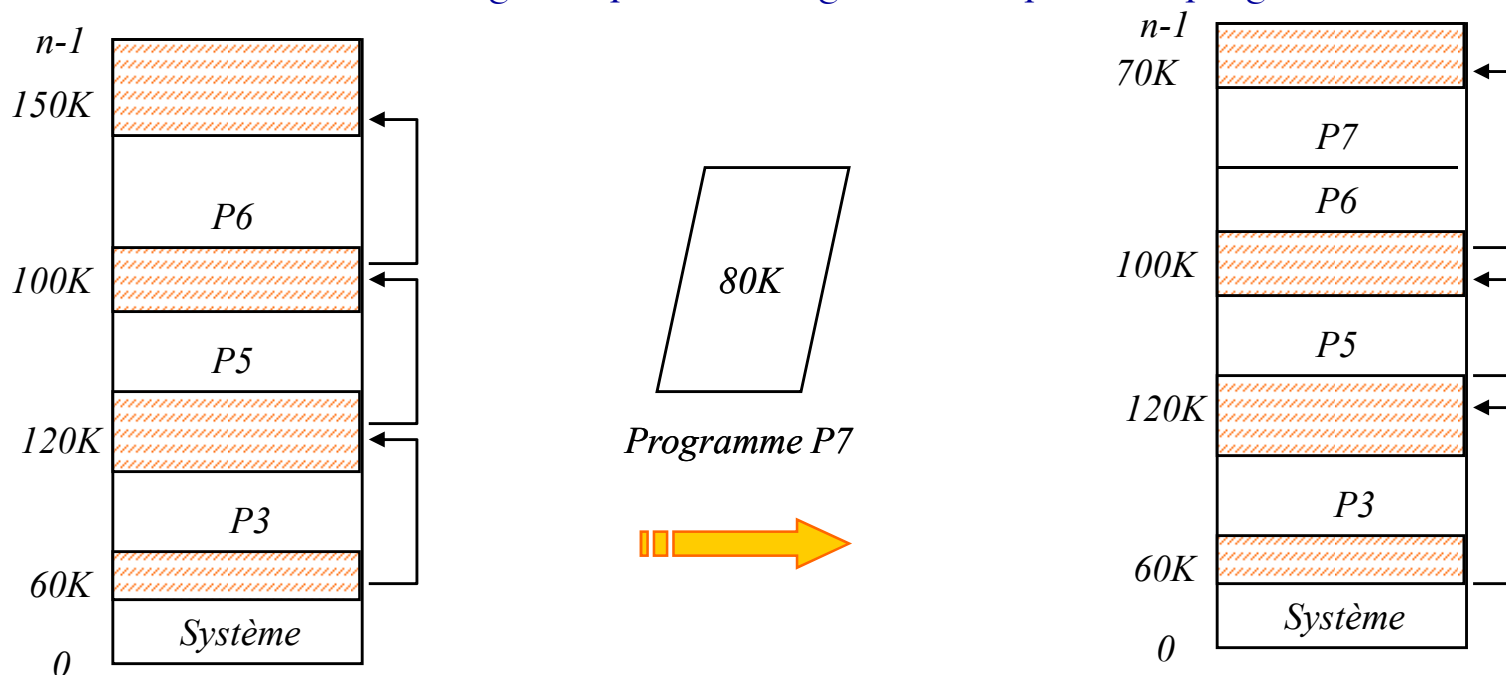
- ✓ Chercher dans toute la liste des zones libre, et choisir la plus petite zone libre qui puisse contenir le programme à allouer
 - ⇒ Produire le plus petit trou résiduel



- ☹️ Parcourir toute la liste chaînée de zones libre pas assez efficace
- 😊 Trier (ordre croissant) la liste selon les tailles des zones libres
- ☹️ Génération de trous inutilisables

Algorithmes de Placements 1 -- Allocation Worst Fit

- ✓ Politique du plus grand résidu
- ✓ Chercher à placer un programme dans la zone libre la plus grande
 - ⇒ Possibilité d'utiliser le fragment pour le chargement du prochain programme



- ☺ Combattre l'émiettement en réutilisant les résidus
- ☺ Amélioration de la méthode : fixer une limite inférieure à la taille des résidus
 - ☹ Si $\text{Taille}(\text{résidu}) \geq \text{Taille}_{\min}$ Alors création d'une zone libre
 - Sinon le résidu ne fait pas parti des zones libres
 - ☹ Fragmentation interne

Algorithmes de Placement 2 -- Buddy System

✓ *Système Compagnon*

- ⇒ Subdiviser la mémoire en zones dont les tailles (nombre de mots) forment une suite croissante
- ⇒ Les tailles des zones sont quantifiées
 - ↳ *Quantification = multiple d'une certaine unité*
- ⇒ L'allocation se fait par une relation de récurrence
 - ↳ Stratégie Best Fit

✓ Essentiellement deux algorithmes :

- ⇒ *Système binaire (1, 2, 4, 8, 16, 32, 64, ...)*
 - ↳ Un bloc (zone mémoire) $S_{i+1} = 2 * S_i$
- ⇒ *Suite de Fibonacci (1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, ...)*
 - ↳ Un bloc $S_{i+1} = S_i + S_{i-1}$

✓ **Allocation :** soit une demande de taille S_i

- ⇒ Cas 1 : bloc libre existe et taille satisfaisante Allocation du bloc S_i
- ⇒ Cas 2 : le bloc S_i n'existe pas créer le bloc par la relation de récurrence
 - ↳ Création par subdivision

✓ **Libération :**

- ⇒ MAJ des blocs libres
- ⇒ Création éventuelle 'un nouveau bloc en consultant le "compagnon "

B. Buddy System -- Exercice d'application

- ✓ Soit un ordinateur utilisant la technique Buddy System pour la gestion de sa mémoire centrale. Initialement, la mémoire a un seul bloc de 128Ko. On dispose de 4 processus P1, P2, P3 et P4 de tailles respectives 25, 12, 4 et 28K. On désire exécuter effectuer les demandes des processus suivantes :

1. Chargement de P1
2. Chargement de P2
3. Chargement de P3
4. Terminaison de P2
5. Chargement de P4
6. Terminaison de P1
7. Terminaison de P3

- ✓ En utilisant le système binaire, donnez à chaque fois l'état de la mémoire après exécution des demandes ci-dessus

	0	64	128
<i>Mémoire initiale</i>			
<i>Demande de 25K</i>	<i>P1</i>	<i>32K</i>	<i>64K</i>
<i>Demande de 12K</i>	<i>P1</i>	<i>P2</i>	<i>16K</i>
<i>Demande de 4K</i>	<i>P1</i>	<i>P2</i>	<i>P3</i> <i>4</i> <i>8K</i>
⋮	⋮		
<i>Libération de P3</i>	<i>64K</i>	<i>P4</i>	<i>32K</i>

Faiblesses de l'Allocation Contiguë

- ☺ Exigence d'allouer le programme en une zone d'un seul tenant
- ☺ *Fragmentation*
 - ⇒ Nécessité d'une opération de compactage de la mémoire

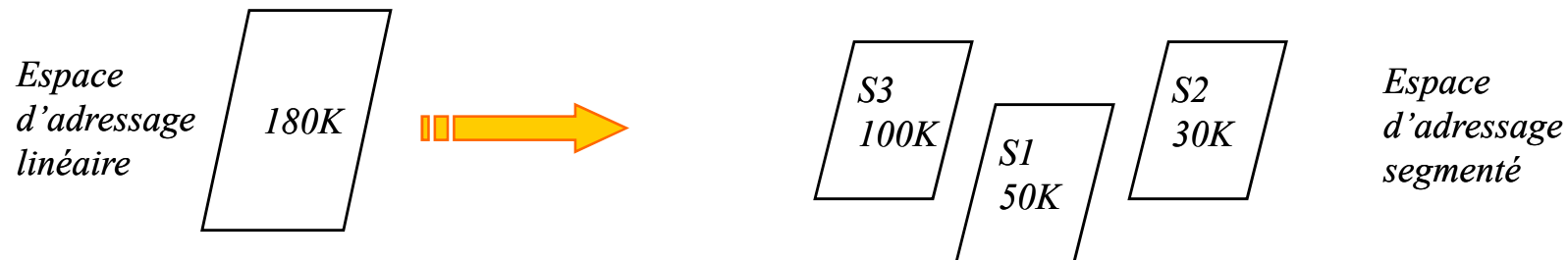


- ✓ *Diviser le programme :*

- ⇒ en *segments* (code, données, pile), qui peuvent être de taille différente
 - ⇒ Correspond à l'image que le programmeur a de son programme (données manipulées par le programme, programme principal, procédures séparées, ...)
- ⇒ en portions de taille fixe et égale à l'unité de la mémoire centrale -- les *pages*

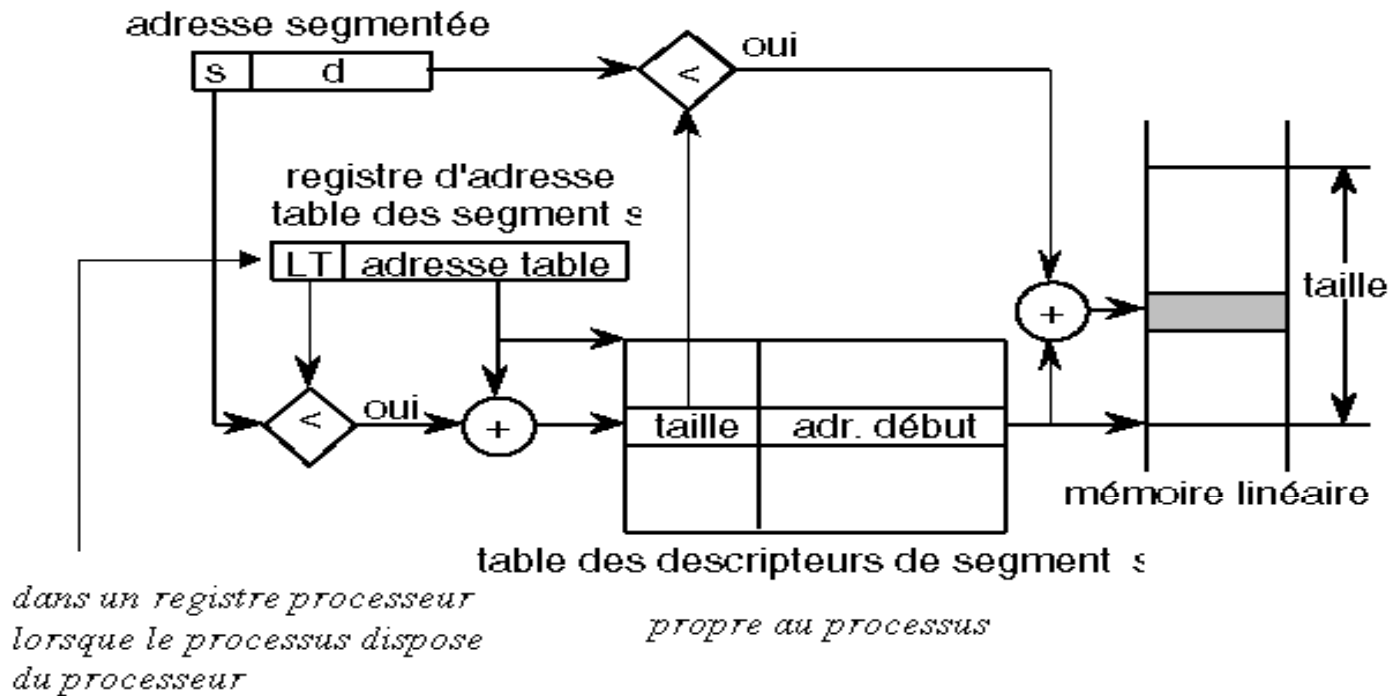
Allocation non contiguë --Segmentation

- ✓ Le programme est divisé en *segments*, un segment étant un espace d'adressage linéaire formé d'adresses contiguës.
- ✓ **Segment** = une partie logique du programme : segment de code, segment de données, et segment de pile.
- ✓ **Intérêt** : faciliter la gestion par les processus de leur espace propre (exemple le partage)
 - ⇒ espace à deux dimensions $\langle N^{\circ} \text{ Segment}, \text{Déplacement} \rangle$
 - ⇒ simulée par éditeur de liens et chargeur
 - ⇒ pris en compte par le matériel sur Multics, iAPX286, iAPX386, ...



- ✓ Il faut convertir l'adresse segmentée, générée au niveau du processeur, en une adresse physique équivalente.
 - ↖ **Adresse physique = adresse implantation segment + déplacement**

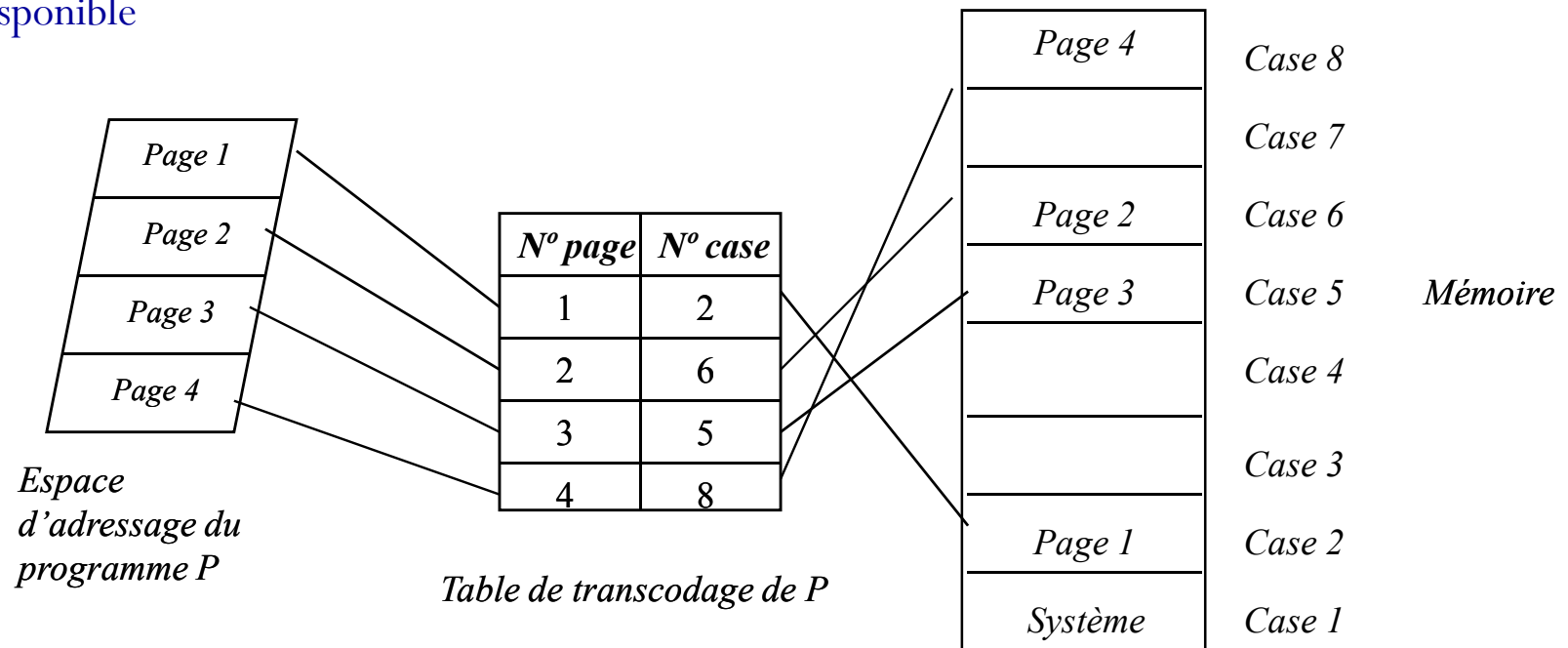
Segmentation -- Mémoire Segmentée



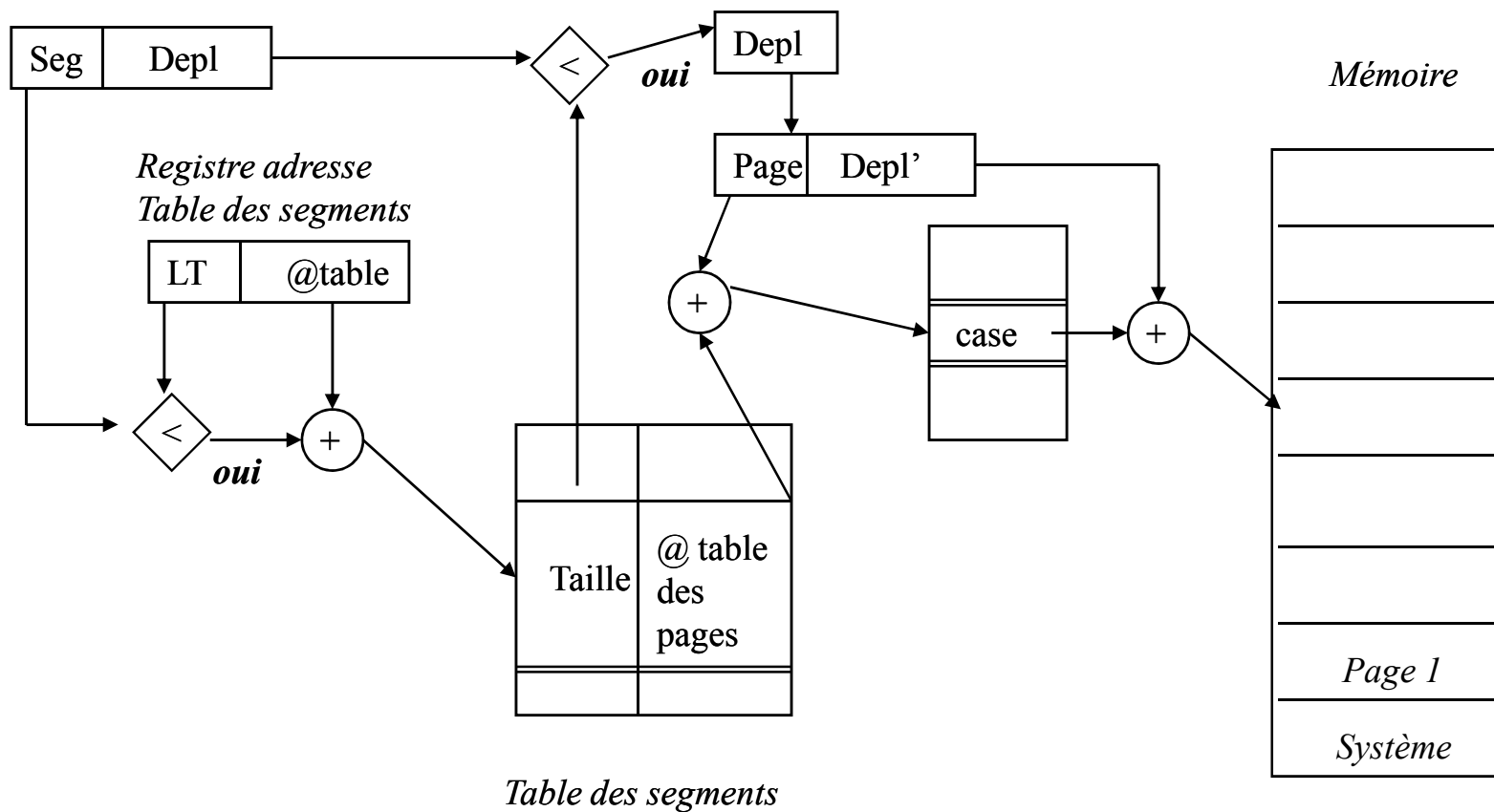
- ✓ Allouer un segment S de taille Taille(S) :
 - ⇒ Trouver une zone libre telle que $\text{Taille}(\text{Zone libre}) \geq \text{Taille}(S)$
 - ⇒ *Allocations et libérations successives des segments peuvent créer également un problème de fragmentation*

Allocation non contiguë --Pagination

- ✓ La pagination permet d'avoir en mémoire un processus dont les adresses sont non contiguës
 - ⇒ L'espace d'adressage du programme est découpé en morceaux linéaires de même taille -- la *page* (qcq Ko).
 - ⇒ L'espace de la mémoire physique est lui-même découpé en morceaux linéaires de même taille -- la *case*
- ✓ Charger un programme en mémoire centrale consiste à placer les pages dans n'importe quelle case disponible



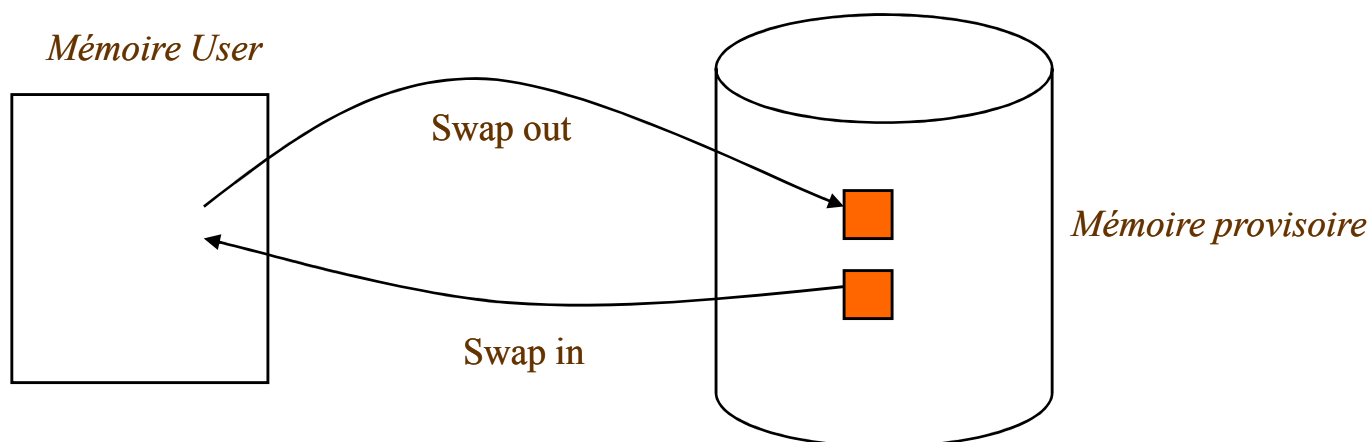
La Mémoire Segmentée Paginée



- ✓ Une table de segment est définie pour chaque segment de l'espace d'adressage du processus
 - ⇒ Chaque segment est à son tour paginé :
 - ⇒ Il existe une table des pages pour chaque segment
 - ⇒ Déplacement dans un segment = $\langle N^{\circ}\text{page}, \text{Déplacement dans la page} \rangle$

Le Va-Et-Vient (SWAPPING)

- ✓ Lorsque tous les processus ne peuvent pas tenir simultanément en mémoire
 - ⇒ Taille des processus en cours d'exécution > la taille de la mémoire physique.
 - ⇒ Déplacer temporairement certains sur une mémoire provisoire (partie réservée du disque)



- ✓ Allocation à la demande de la zone de va-et-vient sur disque:
 - ⇒ Quand un processus est déchargé de la MC, on lui cherche une place (même gestion que celle de la MC)
 - ⇒ Lors d'un déchargement, le processus est sûr d'avoir une zone d'attente libre sur le disque
 - ⇒ La zone de va-et-vient doit être suffisamment grande pour contenir à la fois les images des processus actifs que celles de ceux qui ont été déchargés car l'espace qu'ils occupaient a été réquisitionné.
- ☹ Le swapping s'il permet de pallier le manque de mémoire nécessaire à plusieurs processus users, *n'autorise cependant pas l'exécution de programme de taille supérieure à celle de la MC.*

Récapitulatif -- Gestion de la Mémoire Physique

- ✓ L'allocation en *partitions* ou en *régions* considère le programme comme un ensemble d'adresses *insécables*.
 - ⇒ Problème de *fragmentation* nécessite d'une opération de compactage de la mémoire centrale
- ✓ La *segmentation* découpe l'espace d'adressage du programme en segments correspondant à des morceaux logiques du programme.
 - ⇒ Une adresse générée par le processeur est de la forme $\langle N^{\circ} \text{ segment}, \text{déplacement} \rangle$
 - ⇒ La table des segments du processus permet de transformer l'adresse segmentée en adresse physique
- ✓ La *pagination* découpe l'espace d'adressage du programme en pages et la mémoire physique en cases de même taille.
 - ⇒ Une adresse générée par le processeur est de la forme $\langle N^{\circ} \text{ page}, \text{déplacement} \rangle$
 - ⇒ La table des pages du processus permet de traduire l'adresse paginée en adresse physique
- ✓ *Segmentation et pagination sont très souvent associées*

Partie II. La Mémoire Virtuelle



Contenu du cours

- ① Présentation
- ② La pagination -- transformation des adresses
- ③ Les algorithmes de Remplacement
 - ⇒ FIFO/OPTIMAL/LRU/NRU
- ④ Autres Considérations
 - ⇒ Politiques d'allocation locale/globale
 - ⇒ Ecrroulement
 - ⇒ L'ensemble de travail
 - ⇒ Prépagination

Présentation

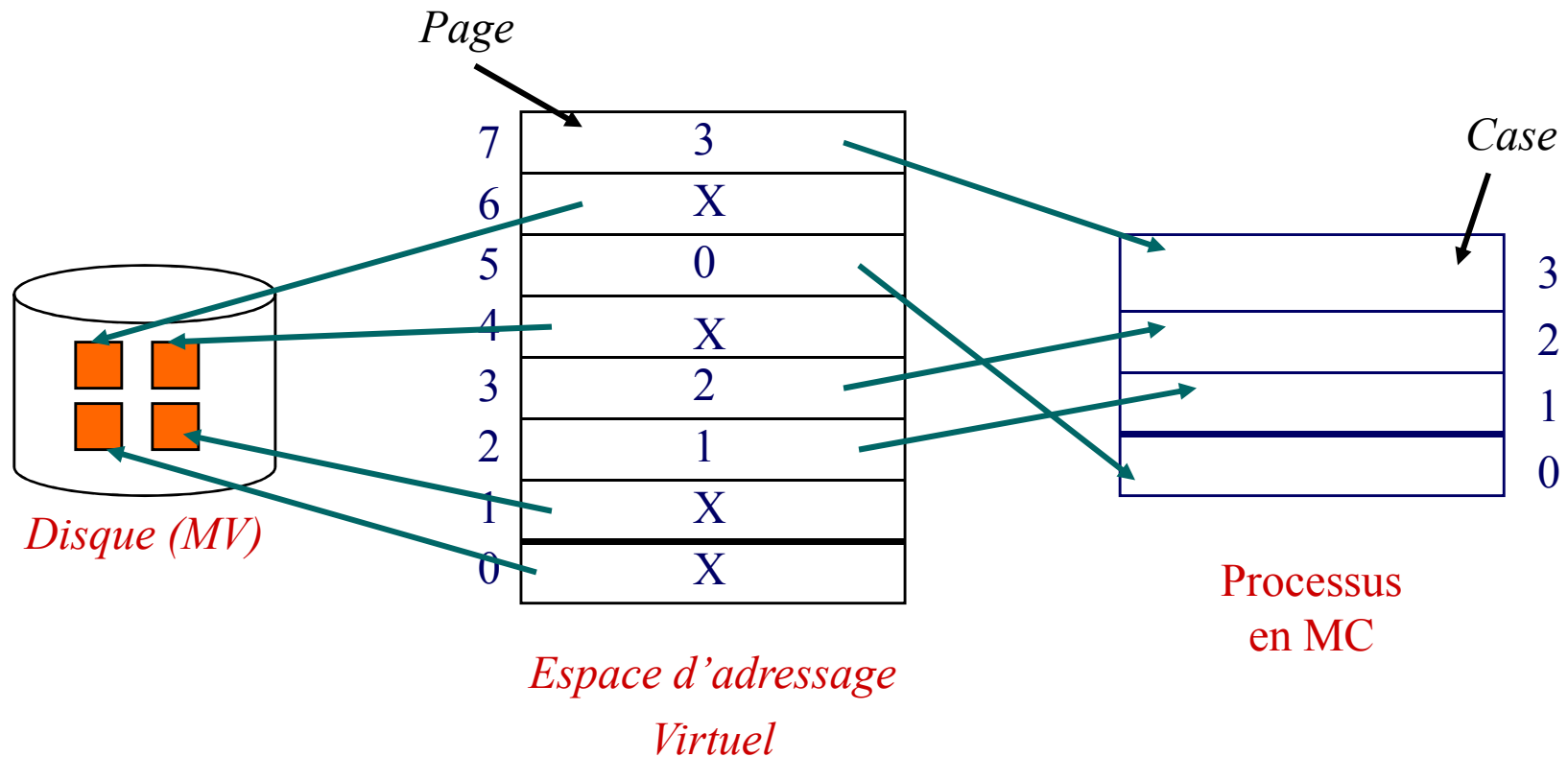
- ✓ **Objectif:** fournir un espace d'adressage indépendant de celui de la mémoire physique
 - ⇒ La mémoire virtuelle permet d'exécuter des programmes dont la taille excède celle de la mémoire physique
 - ⇒ L'espace d'adressage virtuel \gg l'espace physique
 - ⇒ Allocation non contiguë
 - ⇒ Facilité de mise en œuvre de la multiprogrammation

Présentation (suite)

- ✓ **Réalisation de la mémoire virtuelle (MV)**
 - ⇒ Représentation physique : MC + MS (disque)
 - ⇒ Gestion basée sur les techniques de pagination
- ✓ **Pagination --Principe:**
 - ⇒ l'espace d'adressage virtuel est divisé en petites unités --**PAGES**
 - ⇒ l'espace d'adressage physique est aussi divisé en petites unités --**CASES** (frames)
 - ⇒ Les pages et les cases sont de même tailles

Pagination -- Principe

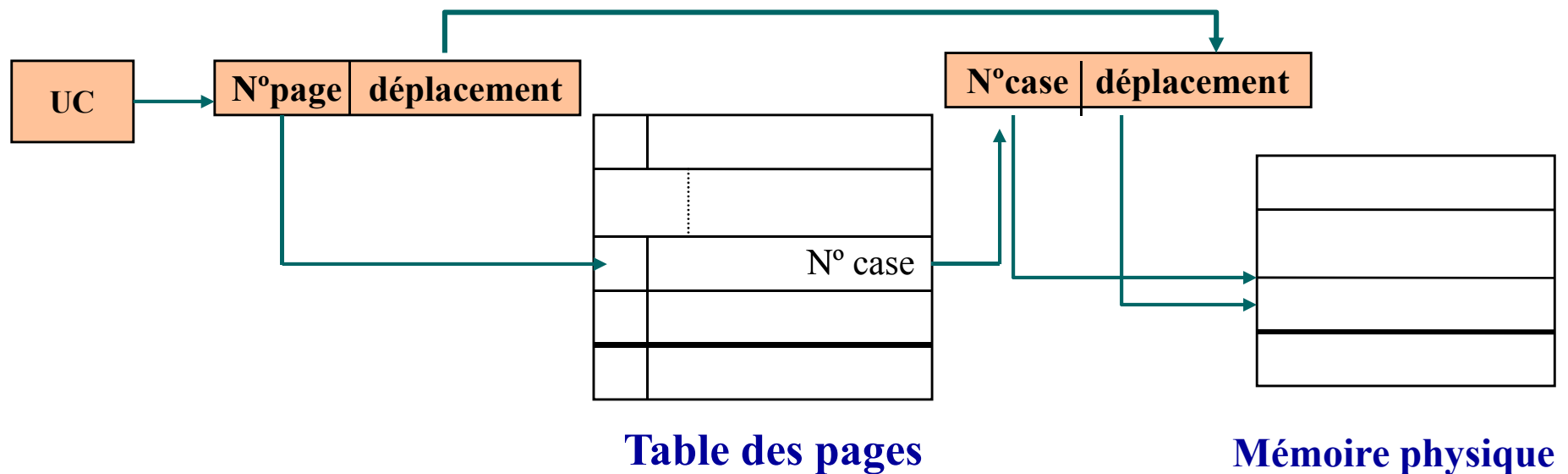
- ✓ On ne charge qu'un ensemble de pages en mémoire :
 - ⇒ ce sous-ensemble est appelé l'espace physique ou réel



- ✓ Ne charger que les pages utiles à un instant donné

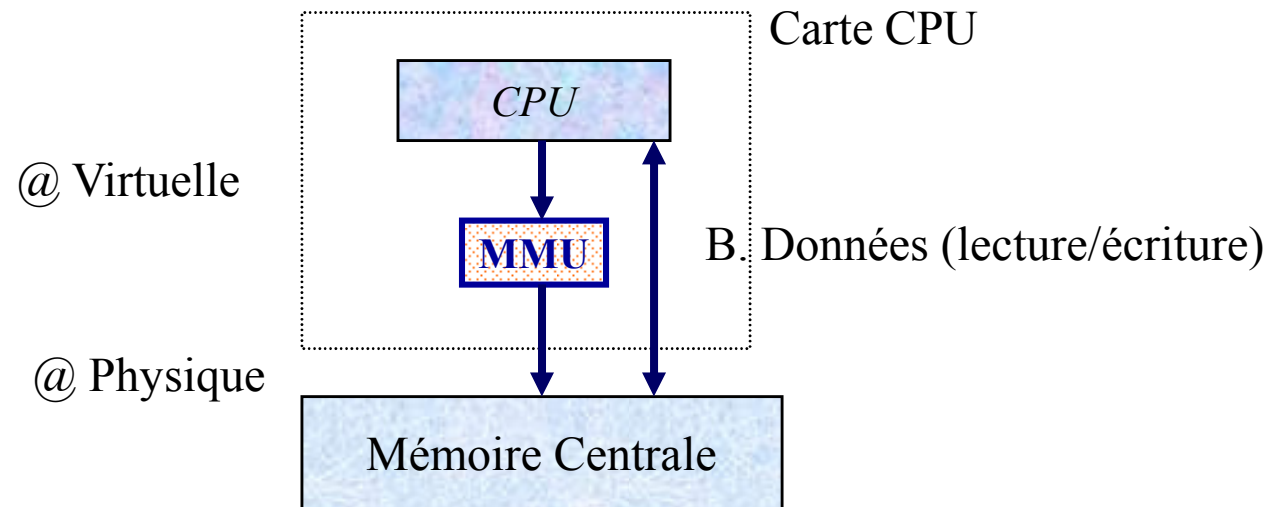
Transformation des adresses virtuelles (1)

- ✓ Les adresses manipulées par le programmes sont des adresses virtuelles
- ✓ Lorsqu'une adresse est générée, elle est transcodée, grâce à une table, pour lui faire correspondre son équivalent en mémoire physique



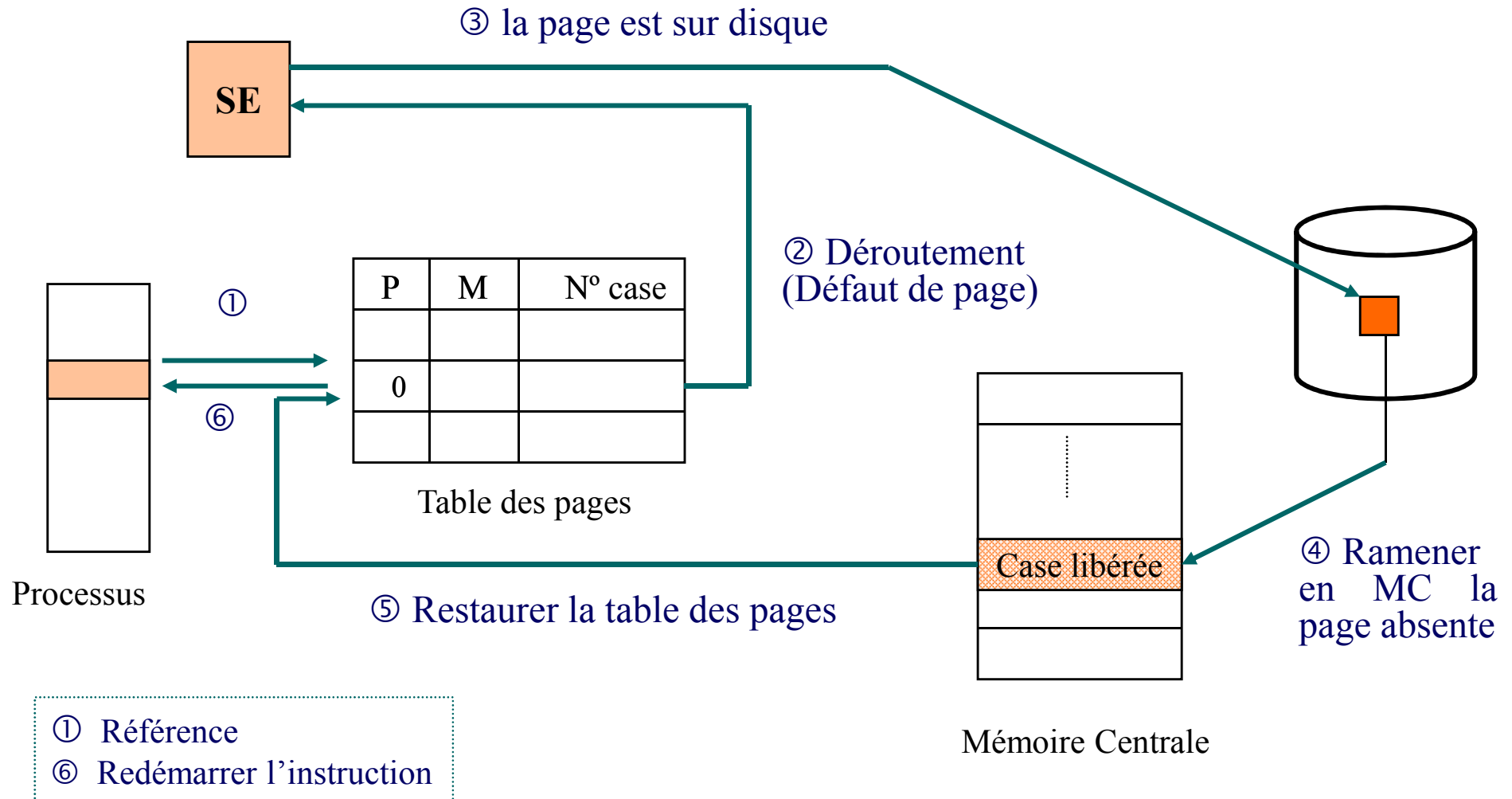
Transformation des adresses virtuelles (2)

- ✓ Ce transcodage est effectué par des circuits matériels de gestion : unité de gestion de mémoire -- **MMU (Memory Management Unit)**



- ✓ Si l'adresse générée correspond à une adresse mémoire physique, le MMU transmet sur le bus l'adresse réelle, sinon il se produit un **DEFAUT DE PAGE (Page Fault --PF)**
- ✓ Chaque table des pages contient les champs nécessaires au transcodage, avec notamment :
 - ⇒ 1 bit de présence (**P** 1/0) pour marquer la présence de la page en mémoire physique
 - ⇒ 1 bit de modification (**M** 0/1) pour signaler si on écrit dans la page

Bit de Présence et Défaut de Page



Exemple

✓ Codage des @ virtuelle ou réelle

⇒ on réserve les bits de poids nécessaires pour coder les numéros des pages ou des cases

⇒ les bits de poids faibles codent le déplacement

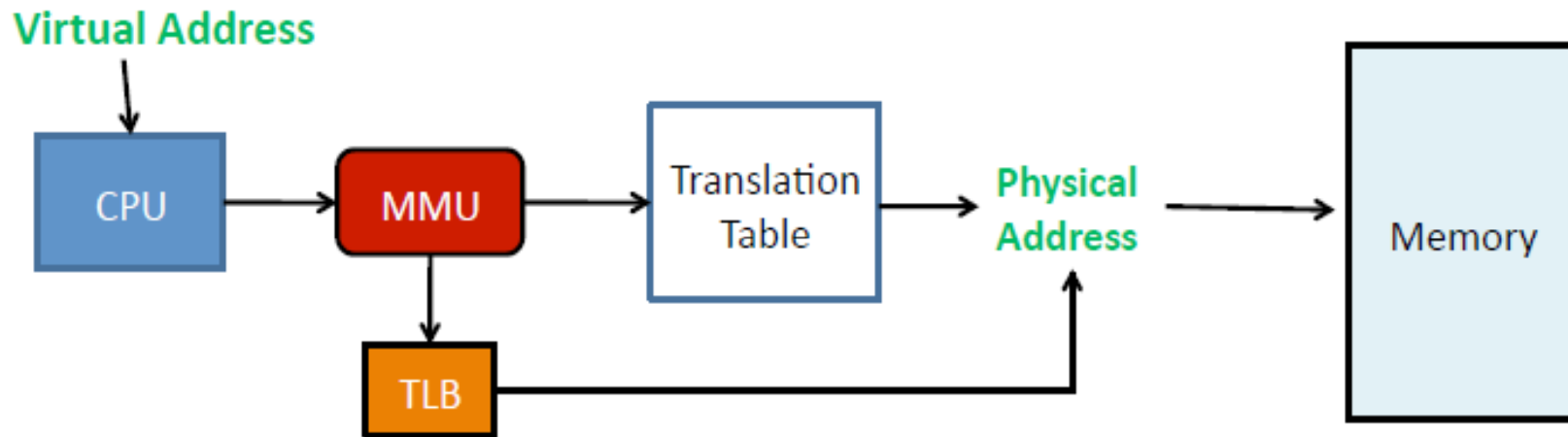
✓ Taille(page) = 4Ko; Taille(MC) = 32 cases; Taille(processus) = 128 pages

⇒ Combien de bits a-t-on besoin pour représenter les @ virtuelles et les @ réelles?

Représentation d'une Table des Pages

- ✓ Chaque processus a sa propre table des pages
- ✓ Différentes organisations des tables des pages :
 - ⇒ Table des pages dans une mémoire cache –TLB (Translation Lookaside Buffer)
 - ↳ très rapide/Coûteuse
 - ⇒ Table des pages dans la MC:
 - ↳ l'adresse à la table est maintenue dans un registre
 - ↳ chaque référence implique 2 accès à la MC (obtenir le numéro de page dans la table et le deuxième concerne l'@ physique)

Représentation d'une Table des Pages (suite)



Source: Frank Uyeda, Memory Management, CSE 120: Principles of Operating Systems, UC San Diego, 2009

Les entrées d'une table des Pages (PTE) - Récap.

✓ PTE --Page Table Entries



✓ Page table entries control mapping

⇒ The **Modify** bit says whether or not the page has been written

↳ It is set when a write to the page occurs

⇒ The **Reference** bit says whether the page has been accessed

↳ It is set when a read or write to the page occurs

⇒ The **Valid** bit says whether or not the PTE can be used

↳ It is checked each time the virtual address is used

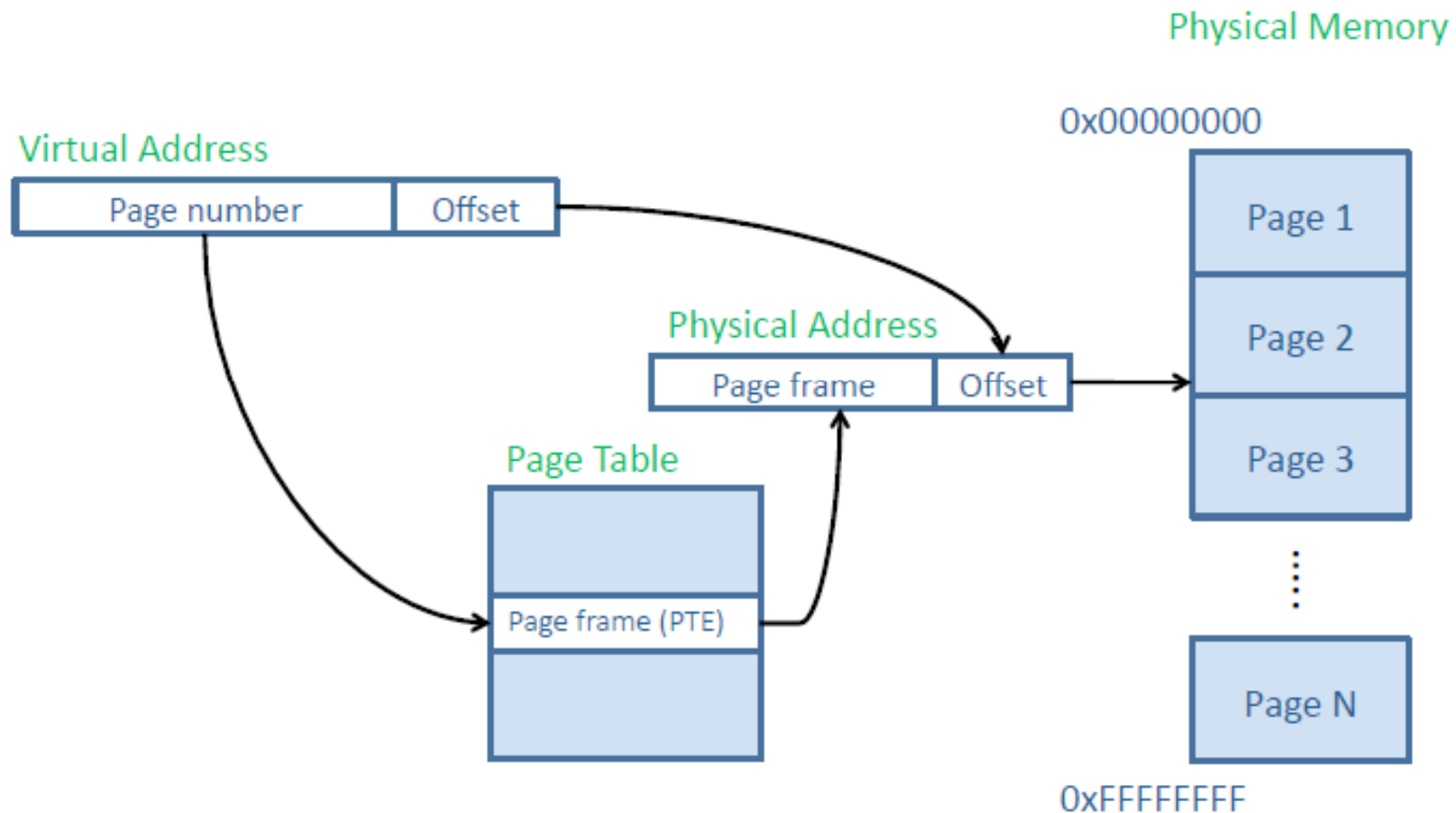
⇒ The **Protect** control bits say what operations are allowed on page

↳ Read, write, execute

⇒ The **page frame number (PFN)** determines physical page

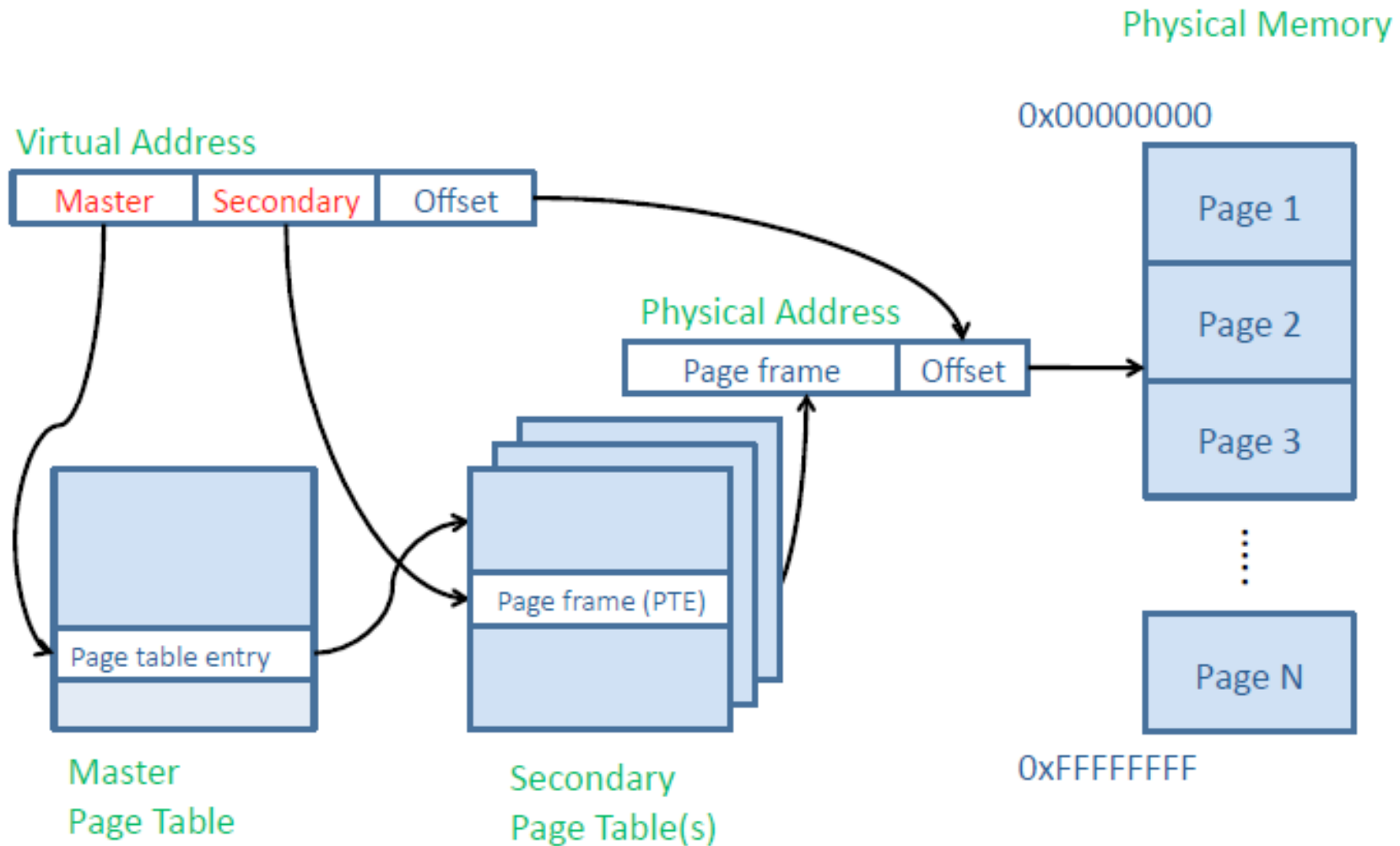
✓ **Note:** when you do exercises in exams or hw, we'll often tell you to ignore counting M,R,V,Prot bits when calculating size of structures

Table des Pages à un niveau -Recap.



Source: Frank Uyeda, Memory Management, CSE 120: Principles of Operating Systems, UC San Diego, 2009

Table des Pages à deux niveaux



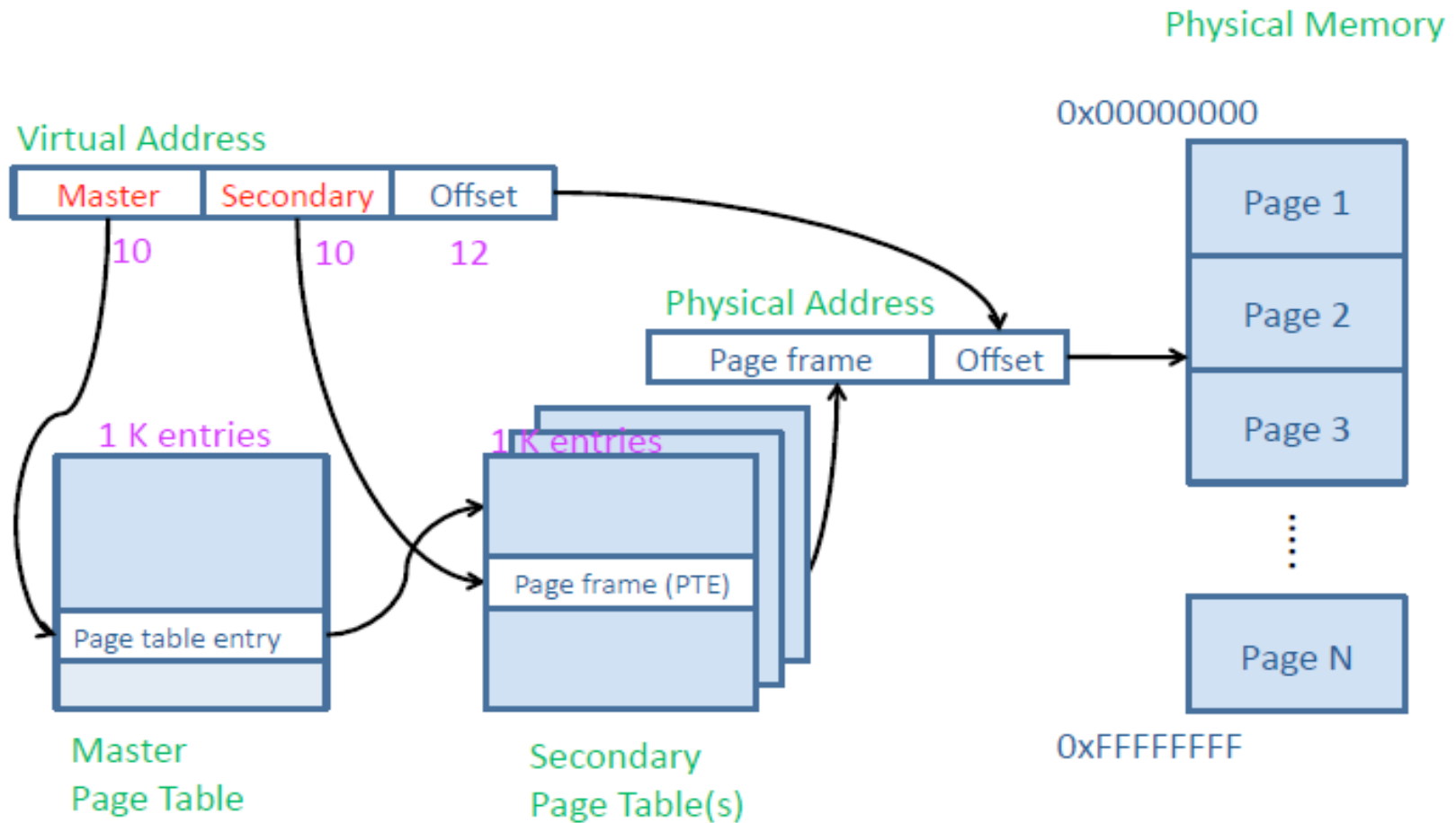
Source: Frank Uyeda, Memory Management, CSE 120: Principles of Operating Systems, UC San Diego, 2009

Table des Pages à deux niveaux (suite)

Source: Frank Uyeda, Memory Management, CSE 120: Principles of Operating Systems, UC San Diego, 2009

- ✓ Originally, virtual addresses (VAs) had two parts
 - ⇒ Page number (which mapped to frame) and an offset
- ✓ Now VAs have three parts:
 - ⇒ Master page number, secondary page number, and offset
- ✓ **Master page table** maps VAs to secondary page table
 - ⇒ We'd like a manageable master page size
- ✓ **Secondary table** maps page number to physical page
 - ⇒ Determines which physical frame the address resides in
- ✓ Offset indicates which byte in physical page
 - ⇒ Final system page/frame size is still the same, so offset length stays the same

Table des Pages à deux niveaux --Exemple



Example: 4KB pages, 4B PTEs (32-bit RAM), and split remaining bits evenly among master and secondary

Source: Frank Uyeda, Memory Management, CSE 120: Principles of Operating Systems, UC San Diego, 2009

Algorithmes de Remplacement de Pages

- ✓ A la suite d'un défaut de page, le SE doit retirer une page de la MC pour libérer de la place manquante
 - ⇒ **Problème** : quelle page choisir à décharger afin de récupérer l'espace et minimiser le nombre de défauts de pages?
- ✓ Plusieurs considérations doivent être tenues en compte :
 - ⇒ il est - coûteux de remplacer une page qui n 'a pas été modifiée en MC (inutile de la recopier sur disque car elle existe déjà!).
 - ↳ Une page d'un segment de code est préférable par rapport à une page d'un segment de données, qui aura certainement été modifiée depuis son chargement.
 - ↳ Partage de pages entre plusieurs processus
 - ↳ Date d'utilisation
- ✓ **Plusieurs algorithmes de remplacements** :
 - ⇒ Aléatoire
 - ⇒ Première entrée, première sortie -- FIFO
 - ⇒ Optimal
 - ⇒ Remplacement de la page la moins récemment utilisée -- LRU (Least Recently Used)
 - ⇒ Remplacement d'une page non récemment utilisée -- NRU (Not Recently Used)

Algorithmes de Remplacement (2)

- ✓ **Algorithme aléatoire** -- Random:
 - ⇒ La victime est choisie au hasard
- ✓ **FIFO** :
 - ⇒ Lors d'un défaut de page, la page la plus anciennement chargée est la page retirée pour être remplacée
 - 😊 Facile à implanter
 - ☹ Remplacement d'une page très référencée → trop de défaut de pages
- ✓ **Exemple 1** : Supposons avoir 3 cases et 4 pages avec la chaîne de référence suivante :

A B C A B D A D B C B

<i>cases\ref.</i>	<i>A</i>	<i>B</i>	<i>C</i>	<i>A</i>	<i>B</i>	<i>D</i>	<i>A</i>	<i>D</i>	<i>B</i>	<i>C</i>	<i>B</i>
<i>1</i>	<i>A</i>					<i>D</i>				<i>C</i>	
<i>2</i>		<i>B</i>					<i>A</i>				
<i>3</i>			<i>C</i>						<i>B</i>		
	<i>DP</i>	<i>DP</i>	<i>DP</i>			<i>DP</i>	<i>DP</i>		<i>DP</i>	<i>DP</i>	

7 défauts de pages
(dont 3 placements 4
remplacements)

Algorithmes de Remplacement (3)

✓ Algorithme Optimal :

⇒ Principe :

↳ choisir comme victime la page qui sera référencée le plus tard possible

↳ Nécessite la connaissance, pour chacune des pages, le nombre d'instructions qui seront exécutées avant que la page soit référencée

⇒ Algorithme irréalisable dans un contexte "offline"

↳ Connaissance des références qui seront faites

⇒ **Intérêt** : permet de comparer les performances des autres algorithmes

⇒ **Exemple** : reprendre exemple 1 en appliquant optimal

<i>cases\ref.</i>	<i>A</i>	<i>B</i>	<i>C</i>	<i>A</i>	<i>B</i>	<i>D</i>	<i>A</i>	<i>D</i>	<i>B</i>	<i>C</i>	<i>B</i>
<i>1</i>	<i>A</i>									<i>C</i>	
<i>2</i>		<i>B</i>									
<i>3</i>			<i>C</i>			<i>D</i>					
	<i>DP</i>	<i>DP</i>	<i>DP</i>			<i>DP</i>				<i>DP</i>	

5 défauts de pages
(dont 2 remplacements)

Algorithmes de Remplacement (4)

✓ Algorithme LRU (Least Recently Used) :

- ⇒ Principe : remplacer la page la moins récemment utilisée (accédée)
 - ↳ Remplacer la page qui est restée inutilisée le plus de temps
- ⇒ Une bonne approximation de l'algorithme optimal
- ⇒ Théoriquement réalisable mais très coûteux
 - ↳ Nécessite des dispositifs matériels particuliers (compteur pour chaque référence)
- ⇒ **Exemple 2** : énoncé exemple 1 + la chaîne de référence A B C D A B C D A B C D

<i>cases \ réf.</i>	<i>A</i>	<i>B</i>	<i>C</i>	<i>D</i>	<i>A</i>	<i>B</i>	<i>C</i>	<i>D</i>	<i>A</i>	<i>B</i>	<i>C</i>	<i>D</i>
<i>1</i>	A			D			C			B		
<i>2</i>		B			A			D			C	
<i>3</i>			C			B			A			D

LRU :
12 défauts de pages
Optimal : ?

Algorithmes de Remplacement (5)

✓ Algorithme NRU (Not Recently Used) :

⇒ *Idée* : marquer les pages référencées

⇒ *Principe* :

⇒ A chaque page sont associées deux bits R et M :

- R=1 chaque fois que la page est référencée (lecture/écriture), R=0 sinon
- M=1 lorsque la page a été modifiée dans la mémoire centrale

⇒ Au lancement d'un processus, le SE met à zéro R et M de toutes les pages

⇒ Périodiquement, le bit R est remis à 0 pour différencier les pages qui n'ont pas été récemment référencées des autres

⇒ Lors d'un défaut de page, le SE retire une page au hasard dont la valeur MR est la plus petite :

- MR = 00 : non référencée, non modifiée
- MR = 01 : non modifiée, référencée
- MR = 10 : modifiée, non référencée,
- MR = 11 : référencée, modifiée

☹ Algorithme basé sur une solution matérielle

Conversion d'une Adresse Virtuelle

Procédure Conversion (Entrée : *advirt*; Sortie : *adphysique*)

Début

$index = advirt.page + adresse_table(processus)$

Si (*non index.P*) /* page absente */

Alors /* Défaut de page*/

charger_page(*advirt.page*, *adresse_case*

index.P = 1

index.case = adresse_case

finsi

$adphysique = adresse_case + advirt.deplacement$

Fin

Procédure charger_page (*E* : *page*; *S* : *case*)

Début

Si (*Non trouver_case_libre()*)

Alors choisir_case_à_liberer(*case_à_liberer*, *page_victime*)

Si (*page_victime.M*) Alors écrire_disque(*page_victime*) finsi

lire_disque(*case_voila_liberer*, *page*)

finsi

Fin

Autres Considérations (1)

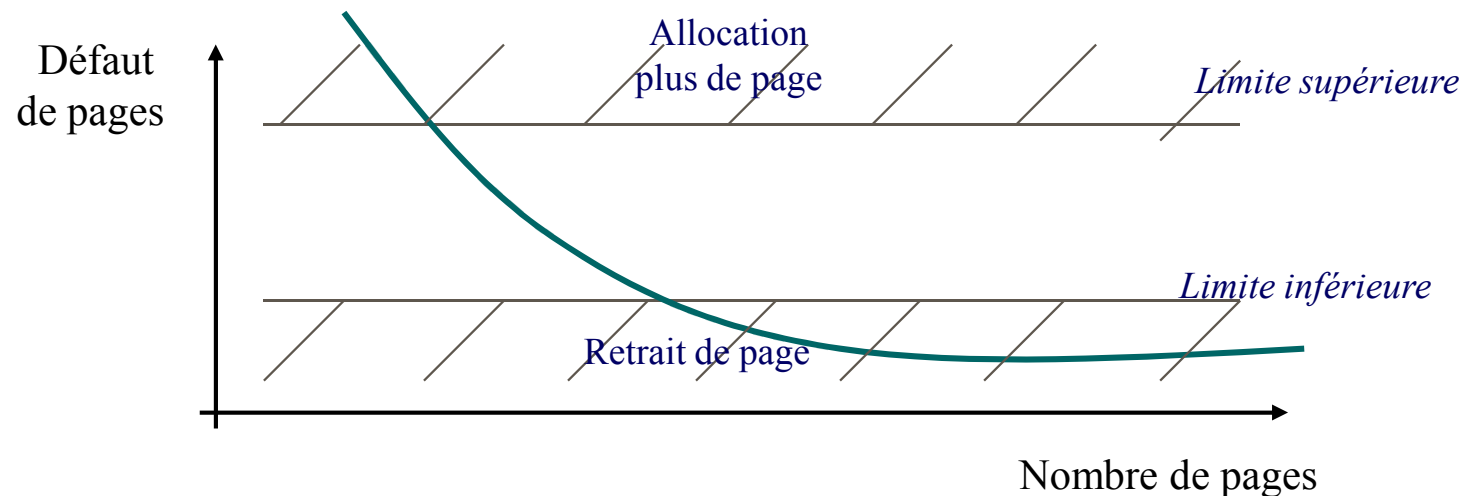
- ✓ **Politique d'allocation locale / globale :**
 - ⇒ Remplacement de la page la plus ancienne :
 - ↪ Globale -- la plus ancienne du système
 - ↪ Locale -- la plus ancienne du processus
 - ↪ En général, l'allocation globale produit de meilleurs résultats
- ✓ **Redémarrage d'une instruction après le défaut de page**
- ✓ **La taille d'une page?** Influence sur les tables de pages utilisées par la MMU
- ✓ **Mémoire de SWAP**
 - ⇒ où stocker les pages délogées de la MC?
 - ⇒ sur un ou plusieurs disques locaux
 - ↪ partition de swap : + rapide, - de place pour le SGF
 - ↪ Fichier de swap : - rapide, + de place pour les autres fichiers
 - ↪ En général, le SE utilise les deux simultanément
 - ↪ Plusieurs disques = swap en parallèle
 - ⇒ sur un serveur (de disques) distant :
 - ↪ Net PC, TX, STB, ...

Autres Considérations (2)

✓ *Écroulement -- thrashing*

- ⇒ Si le nombre de processus est très grand, l'espace propre à chacun est insuffisant et ils passeront leur temps à gérer des défauts de pages
- ⇒ Écroulement du système : une haute activité de pagination
 - ⇒ un processus s'écroule lorsqu'il passe plus de temps à paginer qu'à s'exécuter

✓ *Limiter le risque d'écroulement :*



- ✓ Si un processus provoque trop de défauts de pages :
 - ⇒ au dessus d'une limite supérieure : on lui allouera plus de pages
 - ⇒ en dessous d'une limite inférieure : on lui en retirera
- ✓ S'il y a plus de pages disponibles et trop de défauts de pages, on devra suspendre un des processus

Autres Considérations (3)

- ✓ *L'espace de travail -- Working set (W)*
 - ⇒ W = les pages d'un processus référencées sur un court instant de temps
- ✓ Une allocation optimale : allouer à un processus actif autant de pages que nécessite W
 - ⇒ les défauts de pages seront provoqué lors des changements d'espace de travail
 - ⇒ Ce modèle n'est utilisé que pour la pré-pagination
- ✓ *Pré-pagination*
 - ⇒ Lors du lancement d'un processus ou lors de sa reprise après suspension, on provoque obligatoirement un certain nombre de défauts de page
 - ⇒ Essayer de les limiter -- enregistrer W avant suspension
 - ⇒ Au lancement d'un programme les 1eres pages de code seront vraisemblablement exécutées

Conclusions

- ✓ Découpage en pages et cases de même taille
- ✓ Les pages d'un processus ne sont chargées en mémoire physique que lorsque le processus y accède
 - ⇒ les pages peuvent être mises dans n'importe quelle case
- ✓ Lorsqu'un processus accède à une page non présente en mémoire physique, il se produit un **DEFAUT DE PAGE** :
 - ⇒ la page manquante est alors chargée dans une case libre
 - ⇒ pas de case libre, le système utilise un algorithme de remplacement de page pour choisir une case à libérer